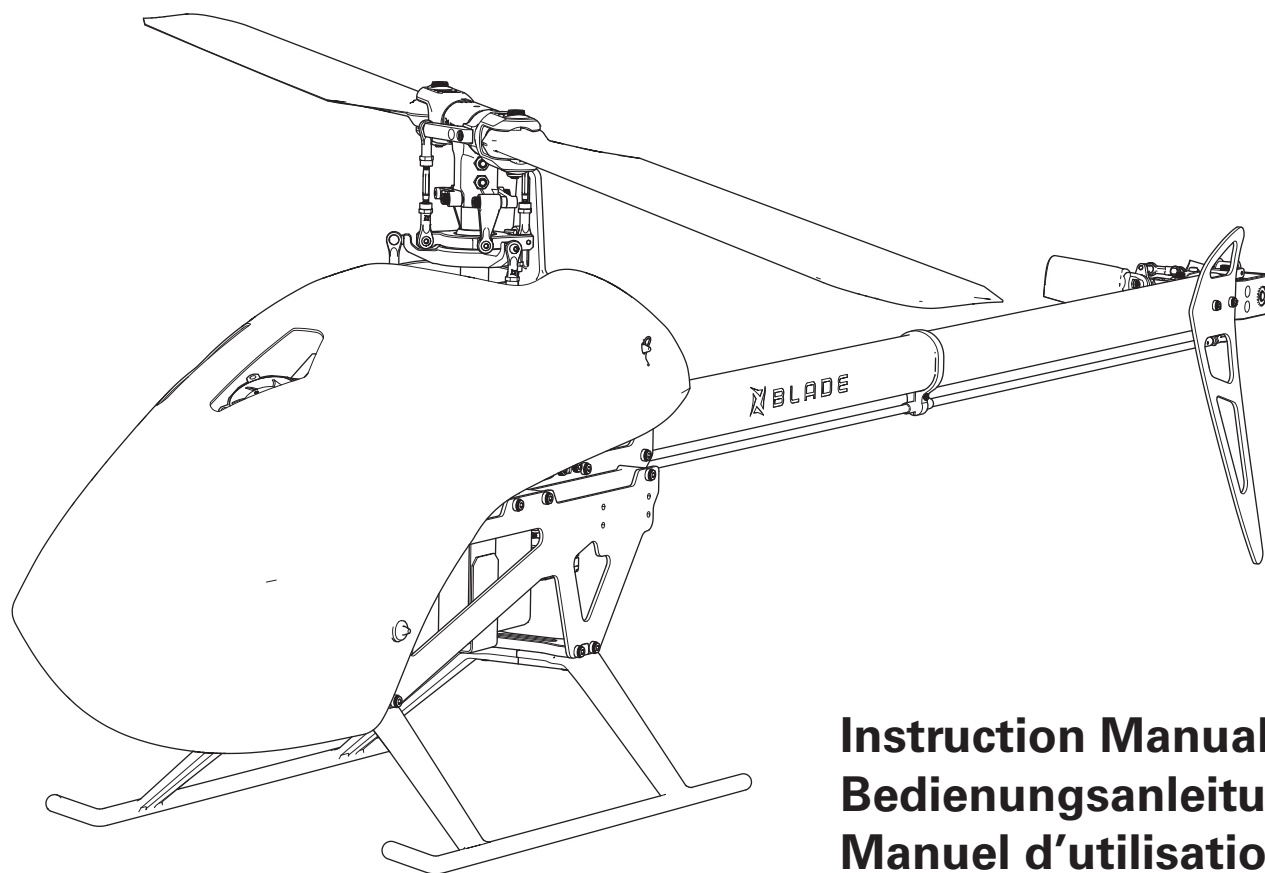


# Fusion 700



## Instruction Manual Bedienungsanleitung Manuel d'utilisation Manuale di Istruzioni

Scan the QR code and select the Manuals and Support quick links from the product page for the most up-to-date manual information.

Scannen Sie den QR-Code und wählen Sie auf der Produktseite die Quicklinks Handbücher und Unterstützung, um die aktuellsten Informationen zu Handbücher.

Scannez le code QR et sélectionnez les liens rapides Manuals and Support sur la page du produit pour obtenir les informations les plus récentes sur le manuel.

Scannerizzare il codice QR e selezionare i Link veloci Manuali e Supporto dalla pagina del prodotto per le informazioni manuali più aggiornate.



## REMARQUE

La totalité des instructions, garanties et autres documents est sujette à modification à la seule discrétion d'Horizon Hobby, LLC. Pour obtenir la documentation à jour, rendez-vous sur le site [horizonhobby.com](http://horizonhobby.com) et cliquez sur l'onglet de support de ce produit.

## Signification de certains termes spécifiques

Les termes suivants sont utilisés dans l'ensemble du manuel pour indiquer différents niveaux de danger lors de l'utilisation de ce produit :

**AVERTISSEMENT** : procédures qui, si elles ne sont pas suivies correctement, peuvent entraîner des dégâts matériels et des blessures graves OU engendrer une probabilité élevée de blessure superficielle.

**ATTENTION** : procédures qui, si elles ne sont pas suivies correctement, peuvent entraîner des dégâts matériels ET des blessures graves.

**REMARQUE** : procédures qui, si elles ne sont pas suivies correctement, peuvent entraîner des dégâts matériels ET éventuellement un faible risque de blessures.



**AVERTISSEMENT** : lisez la TOTALITÉ du manuel d'utilisation afin de vous familiariser avec les caractéristiques du produit avant de le faire fonctionner. Une utilisation incorrecte du produit peut entraîner sa détérioration, ainsi que des risques de dégâts matériels, voire de blessures graves.

Ceci est un produit de loisirs sophistiqué. Il doit être manipulé avec prudence et bon sens et requiert des aptitudes de base en mécanique. Toute utilisation irresponsable de ce produit ne respectant pas les principes de sécurité peut provoquer des blessures, entraîner des dégâts matériels et endommager le produit. Ce produit n'est pas destiné à être utilisé par des enfants sans la surveillance directe d'un adulte. N'essayez pas de démonter le produit, de l'utiliser avec des composants incompatibles ou d'en améliorer les performances sans l'accord d'Horizon Hobby, LLC. Ce manuel comporte des instructions relatives à la sécurité, au fonctionnement et à l'entretien. Il est capital de lire et de respecter la totalité des instructions et avertissements du manuel avant l'assemblage, le réglage et l'utilisation, ceci afin de manipuler correctement l'appareil et d'éviter tout dégât matériel ou toute blessure grave.

**14 ans et plus. Ceci n'est pas un jouet.**

## Précautions et directives liées à la sécurité

- Maintenez toujours une distance de sécurité adéquate dans toutes les directions autour de l'appareil pour éviter tout risque de collision ou de blessure. Cet appareil est contrôlé par un signal radio et peut être soumis à des interférences provenant de nombreuses sources hors de votre contrôle. Les interférences peuvent entraîner une perte de contrôle momentanée.
- Utilisez toujours l'appareil dans des espaces dégagés, à l'écart des véhicules, de la circulation et des personnes.
- Respectez toujours scrupuleusement les instructions et avertissements relatifs à l'appareil et à tous les équipements complémentaires optionnels utilisés (chargeurs, packs de batteries rechargeables, etc.).
- Tenez les produits chimiques, les petites pièces et les composants électriques hors de portée des enfants.
- Évitez d'exposer à l'eau tout équipement non conçu et protégé à cet effet. L'humidité endommage les composants électroniques.
- Ne mettez jamais aucune pièce de l'appareil dans votre bouche. Vous vous exposeriez à un risque de blessure grave, voire mortelle.
- N'utilisez jamais l'appareil lorsque les batteries de l'émetteur sont presque vides.
- Gardez toujours l'aéronef en vue et sous contrôle.
- Activez toujours le Throttle Hold (Maintien des gaz) à l'impact du rotor.
- Utilisez toujours des batteries complètement chargées.
- N'éteignez jamais l'émetteur lorsque l'aéronef est sous tension.
- Retirez toujours les batteries avant le démontage.
- Nettoyez systématiquement les pièces mobiles.
- Séchez systématiquement les pièces de l'appareil.
- Laissez toujours les pièces refroidir avant de les toucher.
- Retirez systématiquement les batteries après utilisation.
- N'utilisez jamais l'aéronef lorsque les câbles sont endommagés.
- Ne touchez jamais les pièces mobiles.



**AVERTISSEMENT** : Il s'agit d'un modèle d'hélicoptère de grande taille dont les pales ont une vitesse de rotation très élevée. Toujours observer une extrême prudence et utiliser son bon sens lors de l'entretien et de l'exploitation de ce produit. En cas d'incertitude concernant QUELQUE fonction ou procédure que ce soit décrite dans ce manuel, NE PAS faire fonctionner. Prendre contact avec l'assistance produit Horizon pour être aidé.



**AVERTISSEMENT** : Assurez-vous de toujours conserver une distance de sécurité d'au moins 13 mètres entre l'hélicoptère et vous, et tout autre personne.

## Table des matières

Safety Precautions and Warnings .....	2	Main Rotor (Bag H).....	11	Postflight Checklist .....	24
Table of Contents .....	3	Tail Assembly (Bags B, M, T) .....	12	Blade Tracking .....	24
Components Needed to Complete .....	3	Flight Controller Mounting Plate .....	16	Post-Flight Inspection and Maintenance .....	25
Assembly Guide Legend.....	3	Main and Remote Receiver Mounting.....	16	Troubleshooting Guide .....	26
Tools Needed To Complete .....	3	Battery Installation.....	17	Limited Warranty .....	26
Motor and Pinion Assembly (Bag M).....	4	Throttle Hold.....	17	Important Federal Aviation Administration (FAA) Information .....	27
Belt Guide and Bearing Block (Bag M).....	4	Setup for FC6350HX Flight Controller .....	17	Warranty and Service Contact Information .....	27
Frame Bolt Locations .....	5	Control Tests.....	21	FCC Compliance Information.....	28
Upper Frame (Bags M, H, T) .....	6	Tail Rotor Blade Installation .....	22	IC Compliance Information .....	28
Upper Frame (Bags M, H, T) .....	7	Main Rotor Blade Installation .....	22	Compliance Information for the European Union.....	28
Servo Setup (Bag A,M).....	7	Canopy Installation .....	22	Exploded View .....	31
Servo Mounting (Bag A, M).....	8	Settings for Avian ESC .....	23	Parts List .....	32
Landing Gear (Bag M) .....	9	Flight Guidelines and Warnings .....	24	Recommended Components raccomandati .....	34
Main Gear Installation (Bag M) .....	10	Flying Your Fusion 700.....	24	Optional.....	34
Install ESC .....	11	Preflight Checklist.....	24		






### Spécifications

Longueur	1384mm
Diamètre du rotor principal	1576mm
Diamètre du rotor de queue	292mm

### Outils nécessaires pour compléter

- Composé pour frein-filet à résistance moyenne (Frein-filet Zap Z42 PAAPT42)
- Clés à six pans de 1,5 mm, 2 mm, 2,5 mm, 3 mm et 4 mm
- Pince pour articulation à bille (BLH100)
- Pince à bec effilé
- Jauge d'inclinaison numérique
- Règle métrique ou étrières
- Utilisez un ruban adhésif double face pour servo
- Testeur de servo (Contrôleur pour batterie Li-Po et servomoteur Spektrum Smart SPMXBC100)
- (Facultatif) Câble de programmation à interface USB pour contrôleur de vol FC6350HX SPMA3065
- (Facultatif) Boîtier de programmation du variateur ESC SPMXCA200

### Légende du guide d'assemblage

	Appliquez un composé pour frein-filet à résistance moyenne		Serrez légèrement
	Appliquez une colle cyanoacrylate (CA) moyenne		Serrez entièrement
	N'appliquez AUCUN composé pour frein-filet		

### Composants nécessaires pour compléter

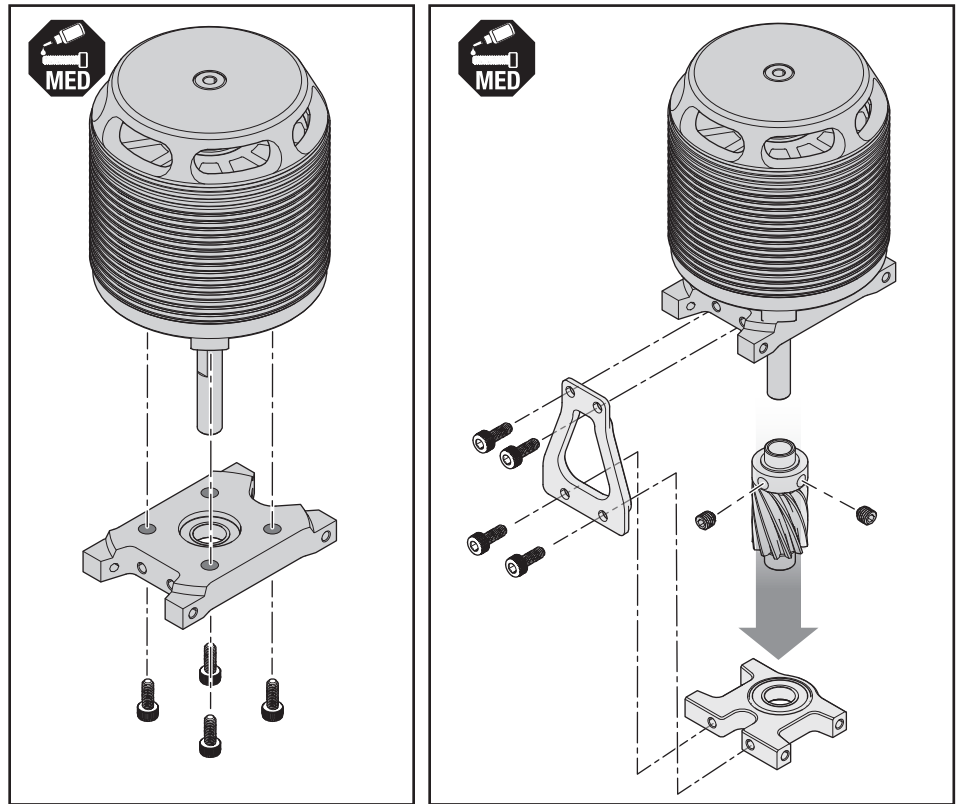
Composant	Composant recommandé	BLH13075	BLH13075C	BLH13075HPC
		Kit seul	Kit + Combo	Kit + Combo
Moteur	Moteur sans balais 4735-540 Kv (SPMX-1079)	Inclus	Inclus	Inclus
Variateur ESC	ESC Avian 120HV (SPMXAE1120HV) ESC Avian 200A (SPMXAE1200HV)	Requis	Inclus	Inclus
Batterie	Batterie Li-Po Smart 5000 mAh 6S 22,2 V X2 100C : Double IC5 (SPMX-1091)	Requis	Requis	Requis
Contrôleur de vol	Système sans barre stabilisatrice pour hélicoptère FC6350HX (SPMFC6350HX)	Requis	Inclus	Inclus
Récepteur	Récepteurs à distance DSMX (SPM9745)	Requis	Inclus	Inclus
Servos du plateau cyclique	Servo cyclique numérique sans balais à couple et vitesse élevées H6350 (SPMSH6350), servos à engrenages métalliques requis	Requis	Inclus	Inclus
Servo d'empennage	Servo d'empennage d'hélicoptère numérique sans balais à couple moyen et vitesse élevée H6360 (SPMSH6360), servos à engrenages métalliques requis	Requis	Inclus	Inclus
Chargeur	Chargeur CA G2 S2200 Smart, 2x200 (SPMXC2010)	Requis	Requis	Requis
Émetteur	Émetteur compatible DSM2®/DSMX®	Requis	Requis	Requis

Pour recevoir les mises à jour produit, les offres spéciales et plus encore, enregistrez votre produit sur [www.horizonhobby.com](http://www.horizonhobby.com)

## Assemblage du moteur et du pignon (sachet M)

### Sachet M5

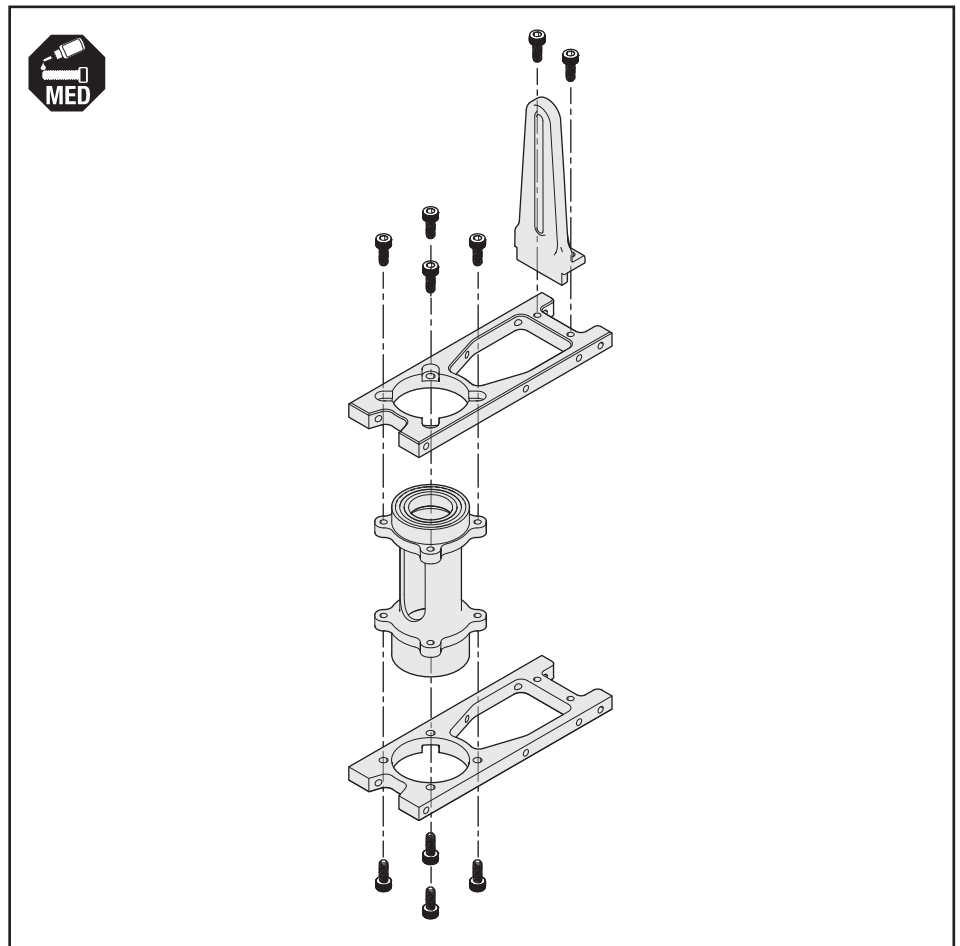
1. Vissez sans serrer les vis de montage du moteur M4 x 10 mm.
2. Sélectionnez le pignon que vous souhaitez utiliser. Faites glisser le pignon en place de manière à ce qu'il aide à aligner le moteur sur le support.
3. Serrez les quatre vis M4 de montage du moteur.
4. Fixez le pignon à l'arbre du moteur à l'aide d'enduit frein pour filets. Veillez à serrer l'une des vis de fixation M3 x 4 mm sur le point plat de l'arbre du moteur.
5. Fixez la plaque de support de palier et le bloc de palier à l'aide de vis M3 x 8 mm.



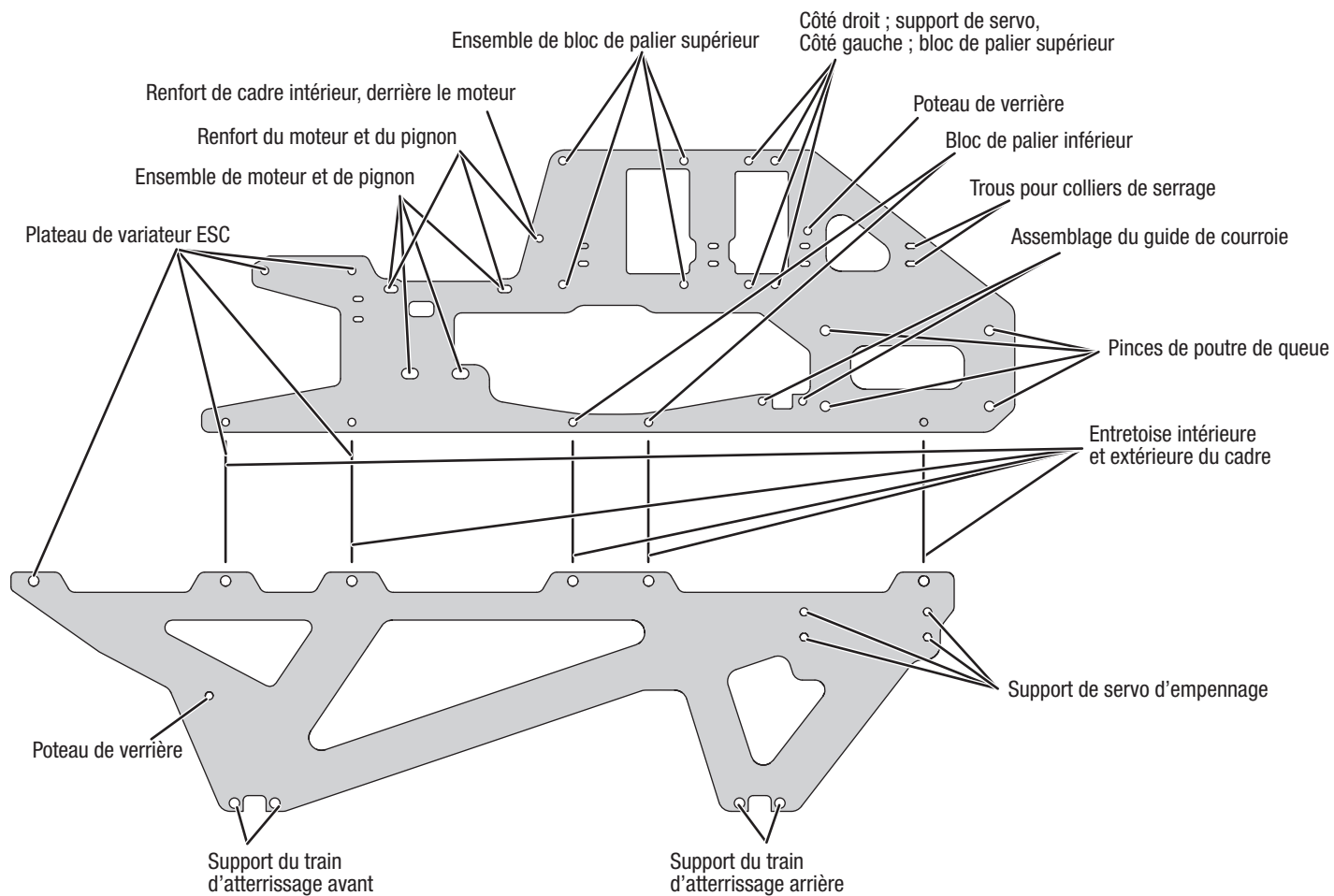
## Guide de courroie et bloc de palier (sachet M)

### Sachet M3, M4

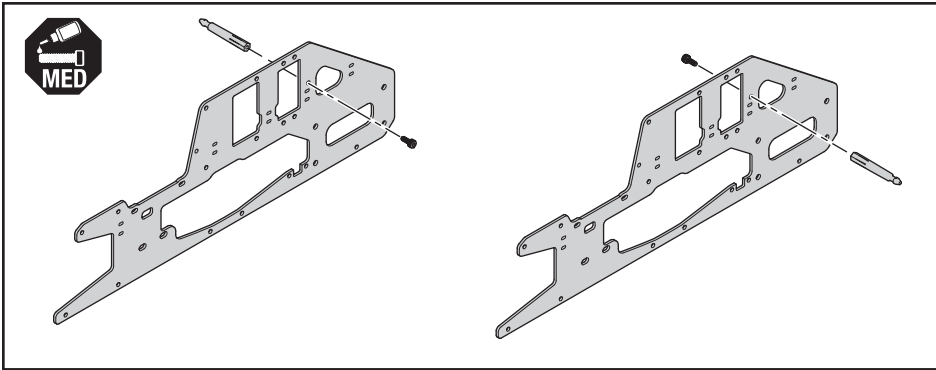
1. Fixez le guide anti-rotation au support du bloc de palier supérieur à l'aide de vis M3 x 8 mm.  
**IMPORTANT :** Notez l'orientation du bloc de palier, le haut du bloc de palier doit être aligné avec le support supérieur du bloc de palier.
2. Fixez les supports supérieur et inférieur du bloc de palier au bloc de palier à l'aide de vis M3 x 8 mm.



## Emplacement des boulons du cadre

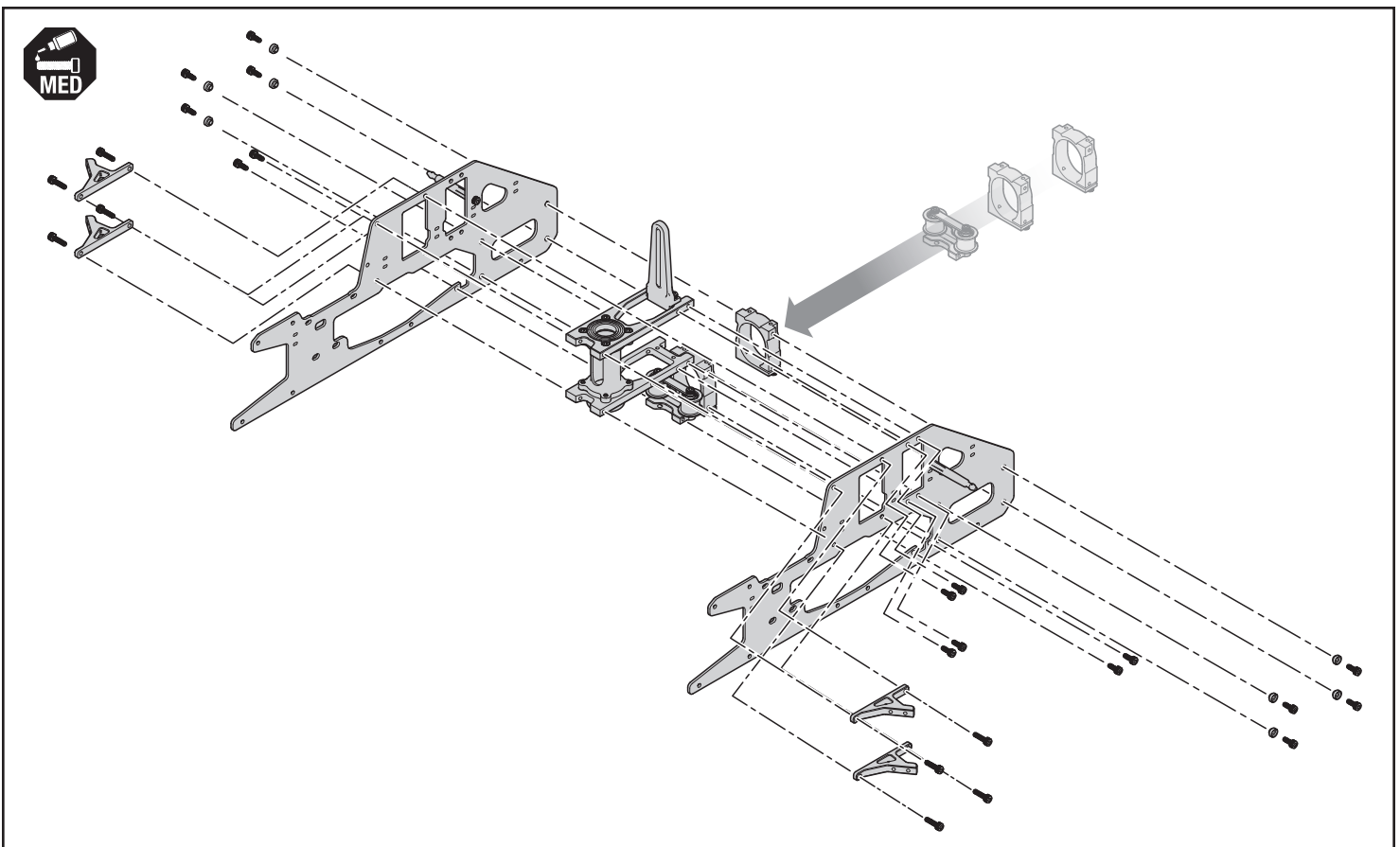


## Cadre supérieur (Sachets M, H, T)



### Sachet M2, M7, M8

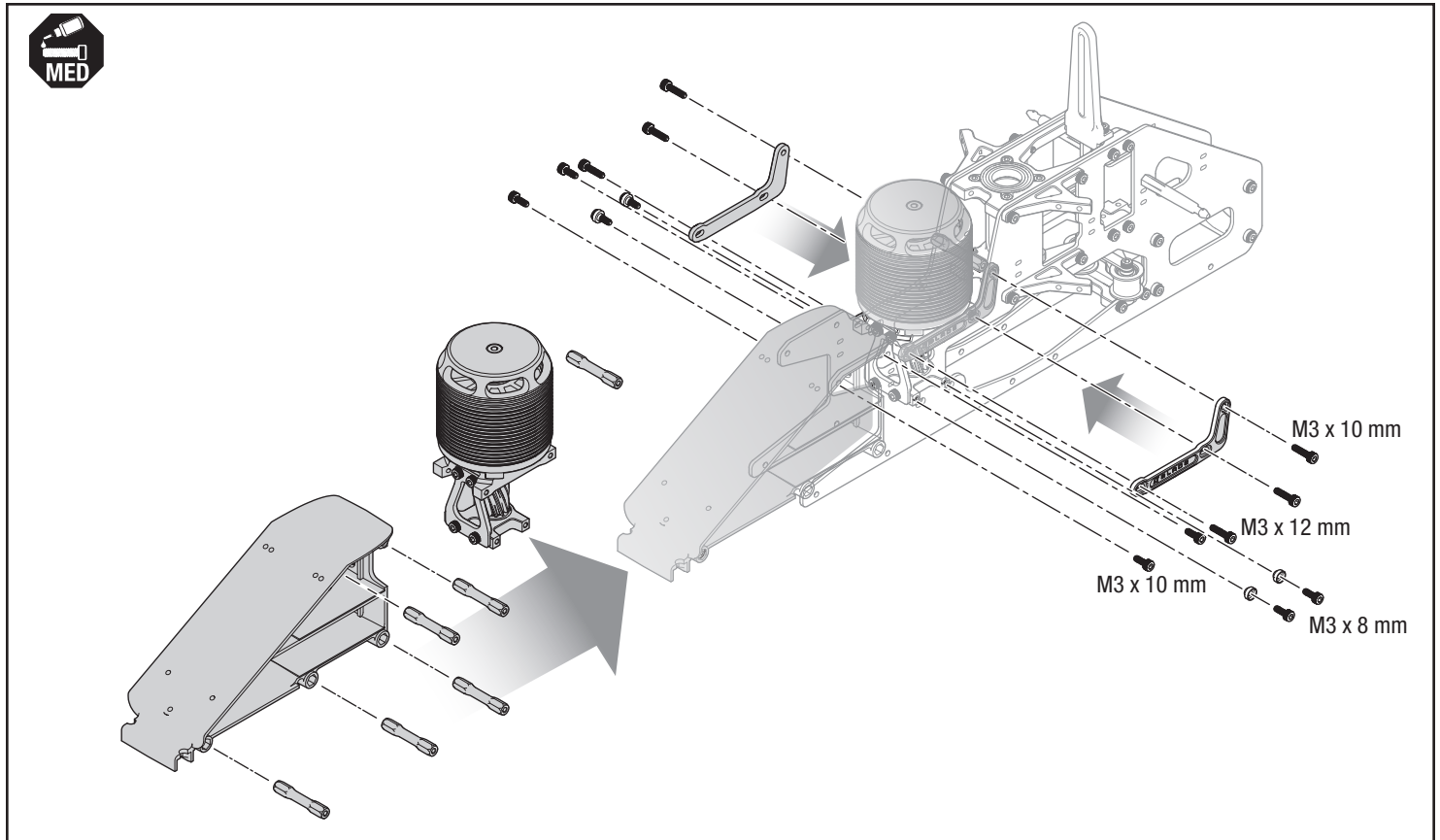
1. Installez les supports arrière de la verrière à l'aide d'une vis M3 x 8 mm sur les côtés gauche et droit des panneaux du cadre supérieur. Les poteaux de verrière arrière sont plus longs que ceux de verrière avant.
2. Les vis M3x14 pour le montage du servo du plateau cyclique arrière sont vissées à sec dans les blocs de palier, retirez-les et conservez-les pour le montage du servo.
3. Installez sans les serrer les vis M3 x 12 mm pour monter les supports de servo avant sur le cadre supérieur et l'ensemble de bloc de palier supérieur.
4. Installez sans les serrer les quatre vis M3 x 6 mm en face du servo du plateau cyclique arrière.
5. Installez sans les serrer les vis M3 x 8 mm avec les rondelles de cadre pour monter les pinces de poutre de queue.
6. Installez sans les serrer les vis M3 x 8 mm pour monter l'ensemble du guide de courroie.
7. Mettez droits les côtés du châssis sur une surface plane, avec le bas des deux côtés entièrement en contact avec la surface de travail.
8. Serrez complètement toutes les vis de montage.



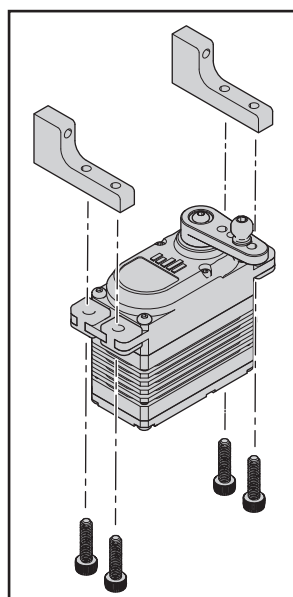
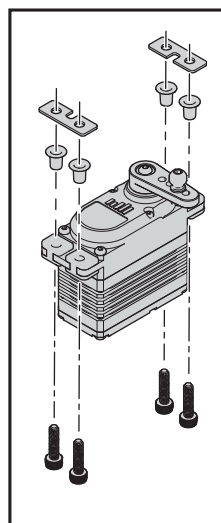
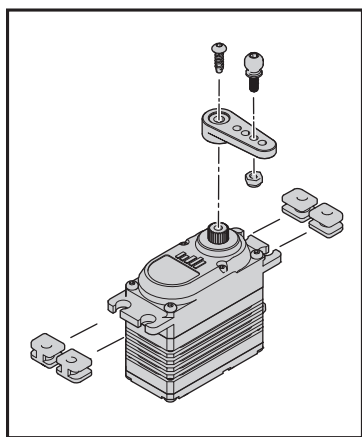
## Cadre supérieur (Sachets M, H, T)

### Sachets M1, M2

1. Installer les renforts du cadre dans le plateau de variateur ESC.
2. Installez le support du moteur, le plateau de variateur ESC et le renfort du cadre derrière le moteur.

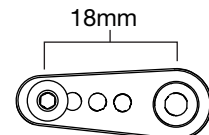


## Configuration des servos (sachet A, M)

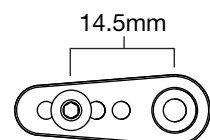


### Sachet A2, M9

1. Installez les passe-fils en caoutchouc et les œillets sur les servos.
2. Centrez les servos et installez le bras de servos.
3. Montez les billes de commande sur les servos du plateau cyclique dans le 4ème trou, le plus éloigné du centre.

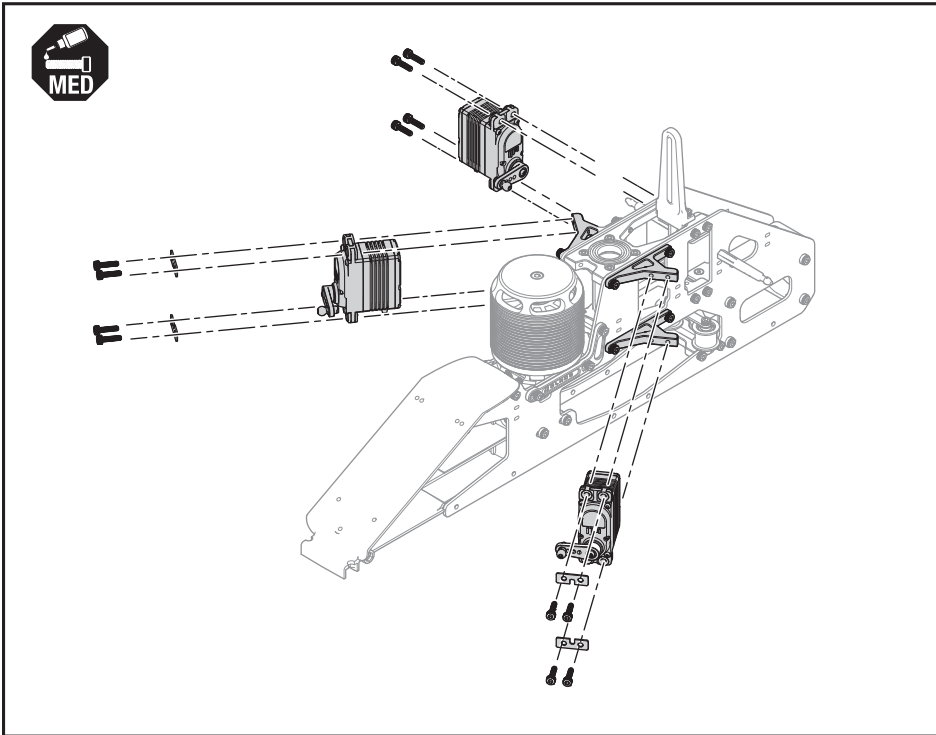


4. Montez la bille de commande sur le servo d'empennage dans le troisième trou à partir du centre.
5. Installez le servo d'empennage sur les supports de servo d'empennage avec des vis M3 x 10 mm et des plaques de servos en carbone.



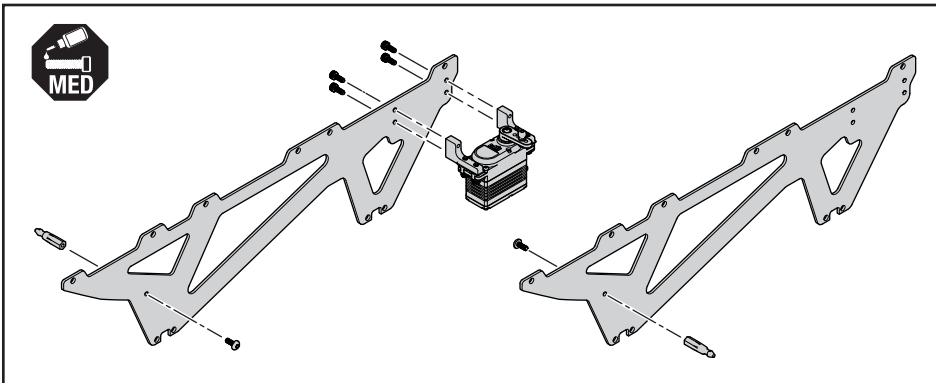


## Montage des servos (sachet A, M)



### Sachet A2

Installez les servos sur les supports de montage avec les vis M3 x 12, les rondelles M3 et les plaques de montage de servos en carbone.



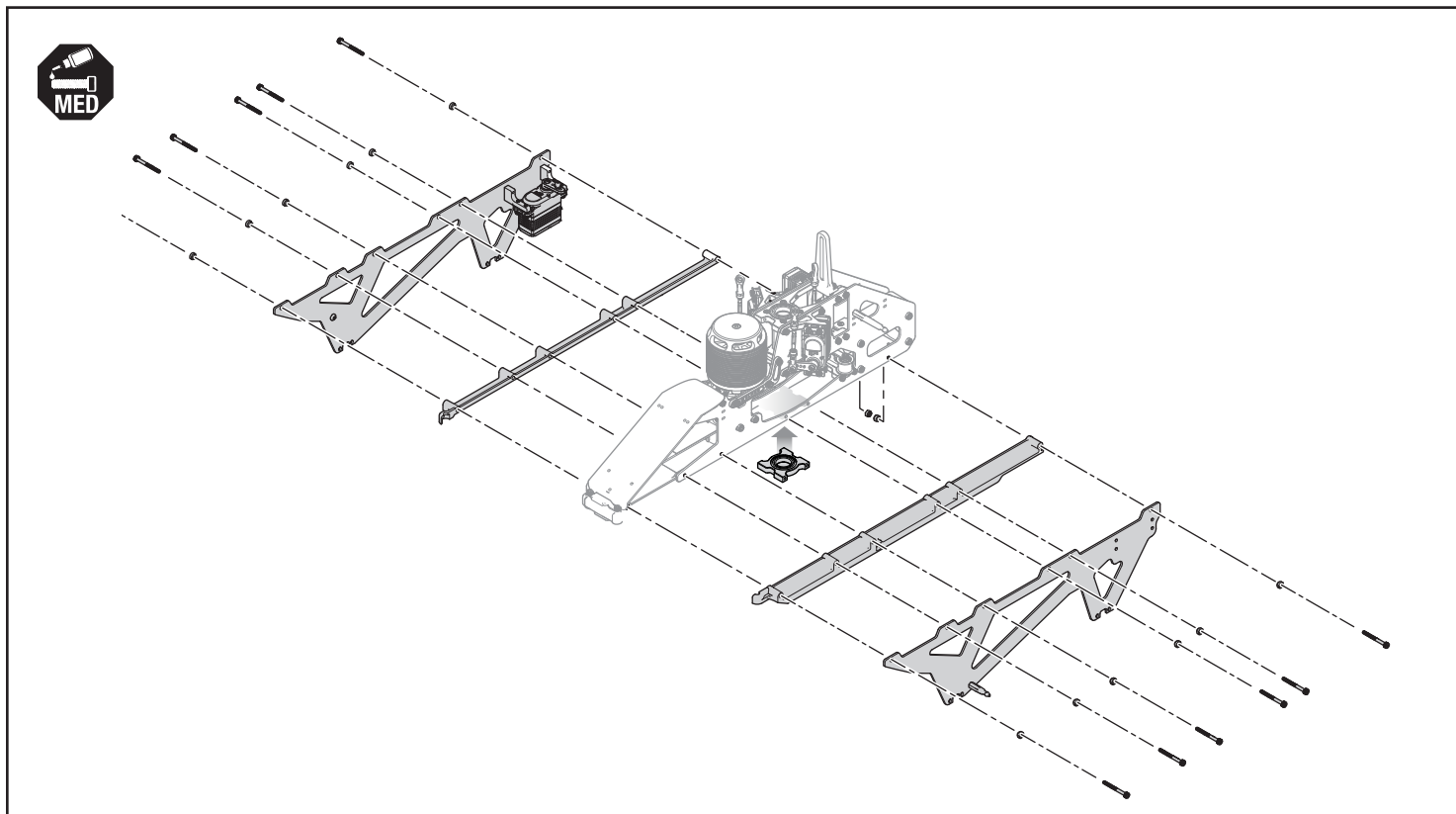
### Sachet M2, M9

Installez le support du servo d'empennage sur le cadre inférieur avec des vis M3 x 8mm et les supports de la verrière avant sur les panneaux du cadre inférieur.



## Sachets M6

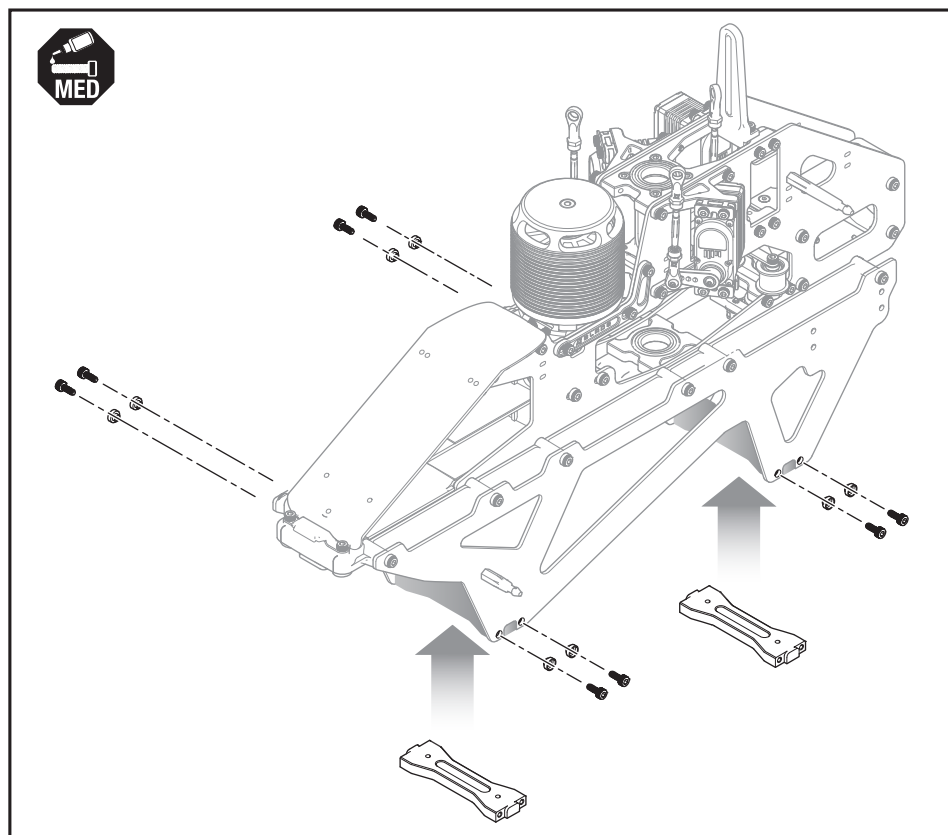
Montez les panneaux du cadre inférieur sur le cadre supérieur à l'aide de vis M3 x 30 mm et de rondelles de cadre.



## Train d'atterrissage (sachet M)

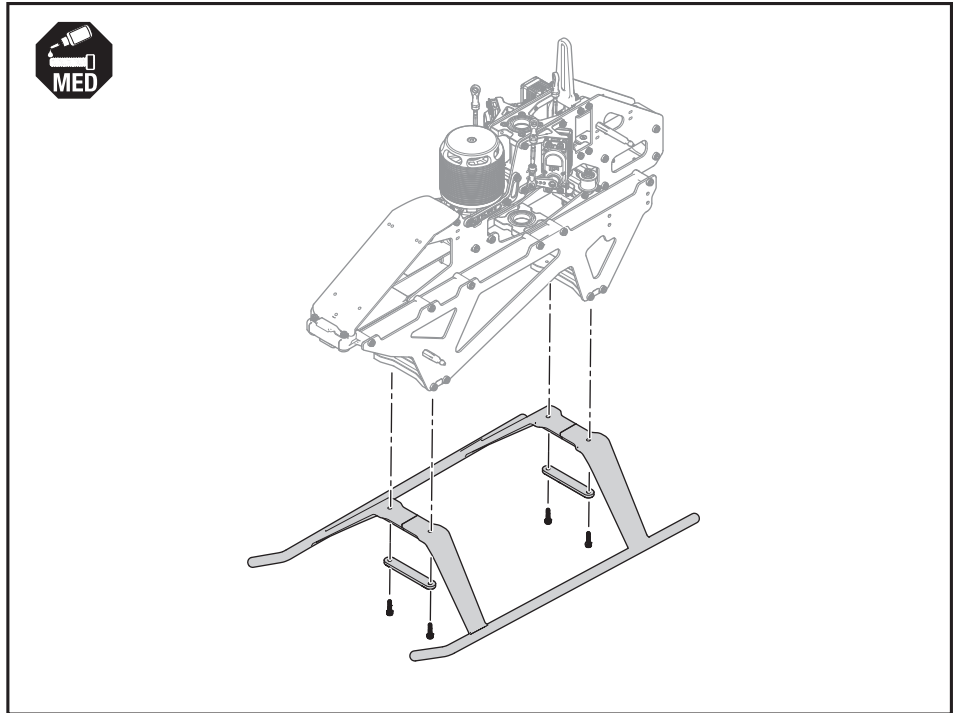
### Sachets M9

Installez les supports de fixation du train d'atterrissage avec des vis M3 x 8 mm et des rondelles de cadre dans le cadre inférieur.



## Sachets M10

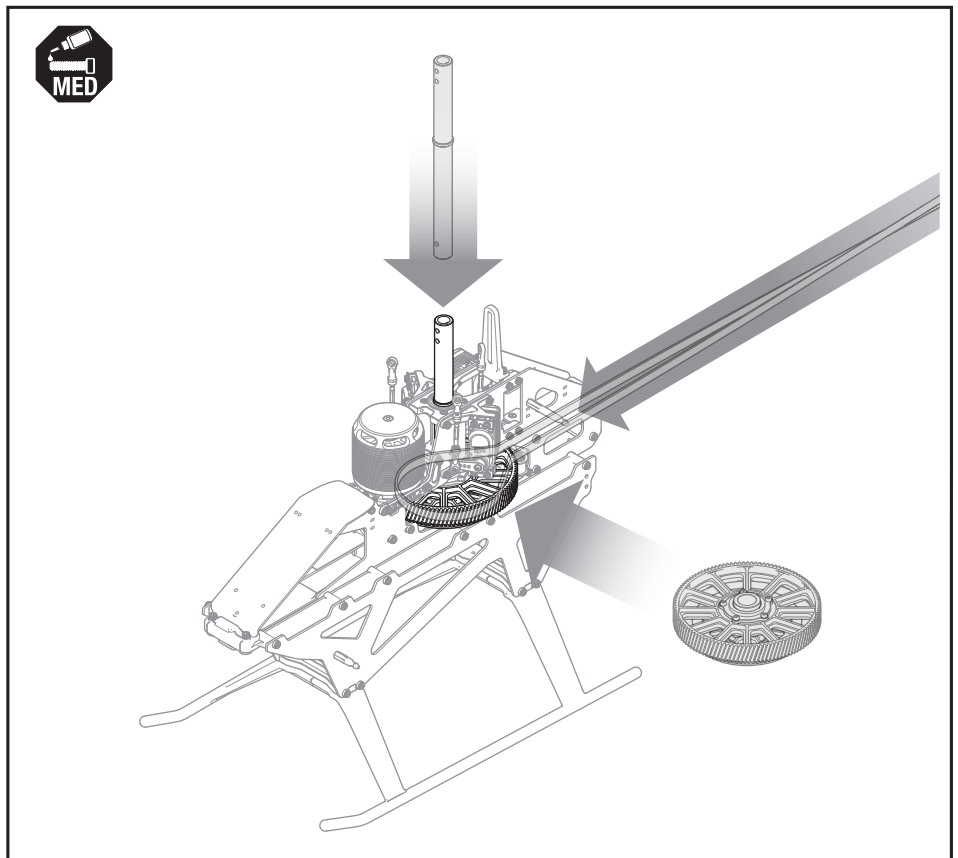
Montez le train d'atterrissage sur les supports de fixation du train d'atterrissage à l'aide de vis M3 x 12 mm.



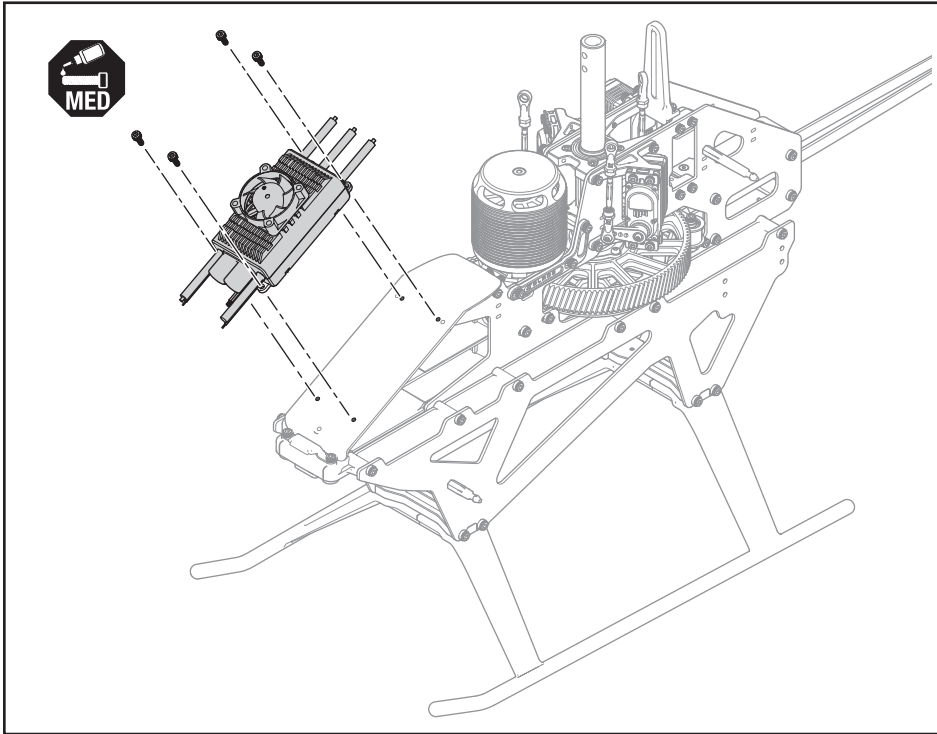
## Installation du train principal (sachet M)

### Sachets H2, H4, T1

1. Insérez la courroie dans les pinces de poutre de queue et tirez la courroie par un côté.
2. Placez l'entraînement du train principal dans la boucle de la courroie et placez le train avec la courroie autour de lui dans le cadre principal.
3. Insérez l'arbre principal dans le train principal et installez le boulon principal dans le train principal.

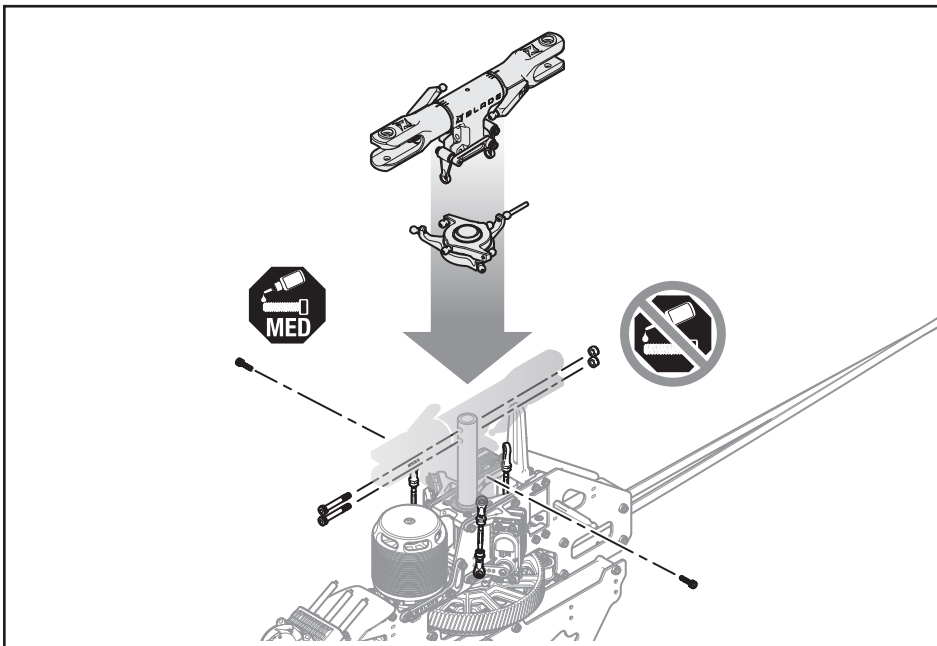


## Installation du variateur ESC



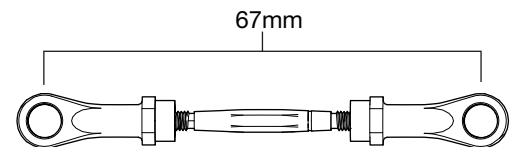
Fixez le variateur ESC au plateau de variateur ESC.

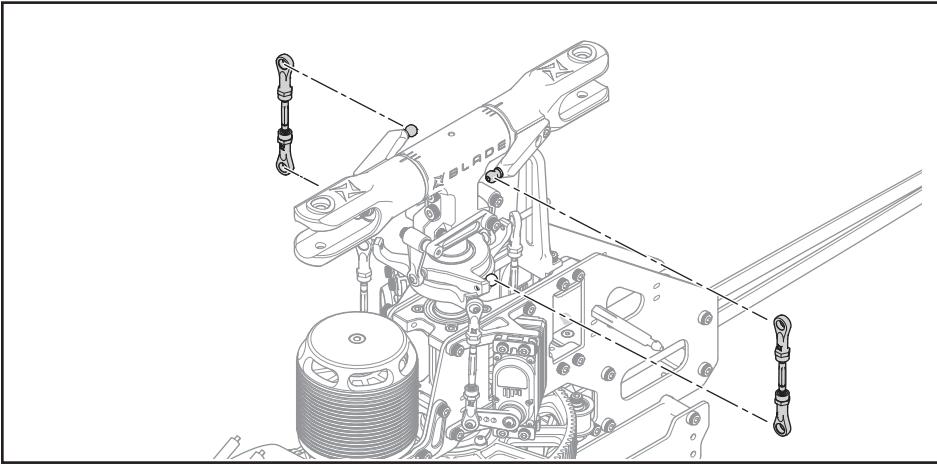
## Rotor principal (sachet H)



### Sachet H1, H3

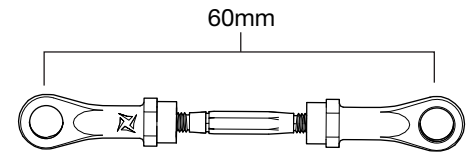
1. Fixez la tête du rotor principal à l'arbre principal à l'aide de deux boulons et écrous d'arbre principal M4 x 26 mm SANS enduit frein pour filets.
2. Serrez les vis de serrage du bloc de tête M3 x 14 mm avec de l'enduit frein pour filets.
3. Connectez les tringleries entre les servos et le plateau cyclique. Elles doivent être espacées de 67 mm d'un centre à l'autre.



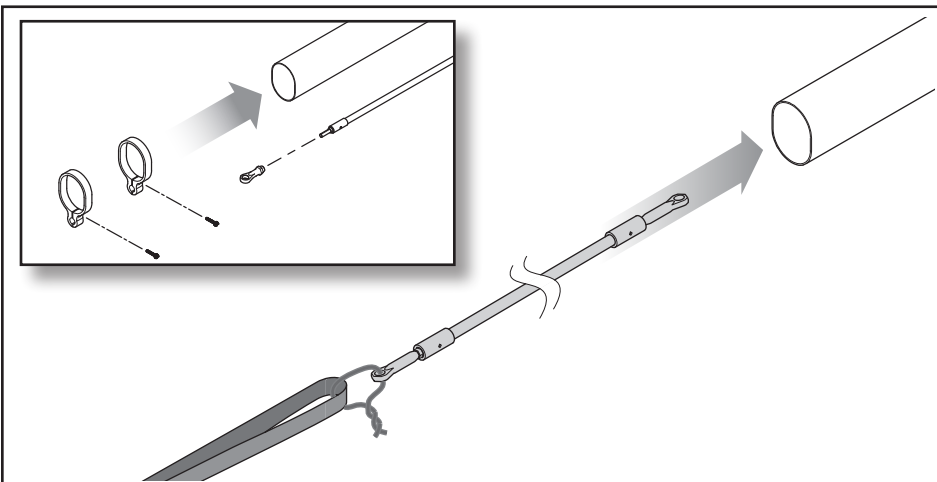


### Sachet A1

1. Installez le plateau cyclique sur les tringleries de poignées de la pale principale. Elles doivent être espacées de 60 mm d'un centre à l'autre

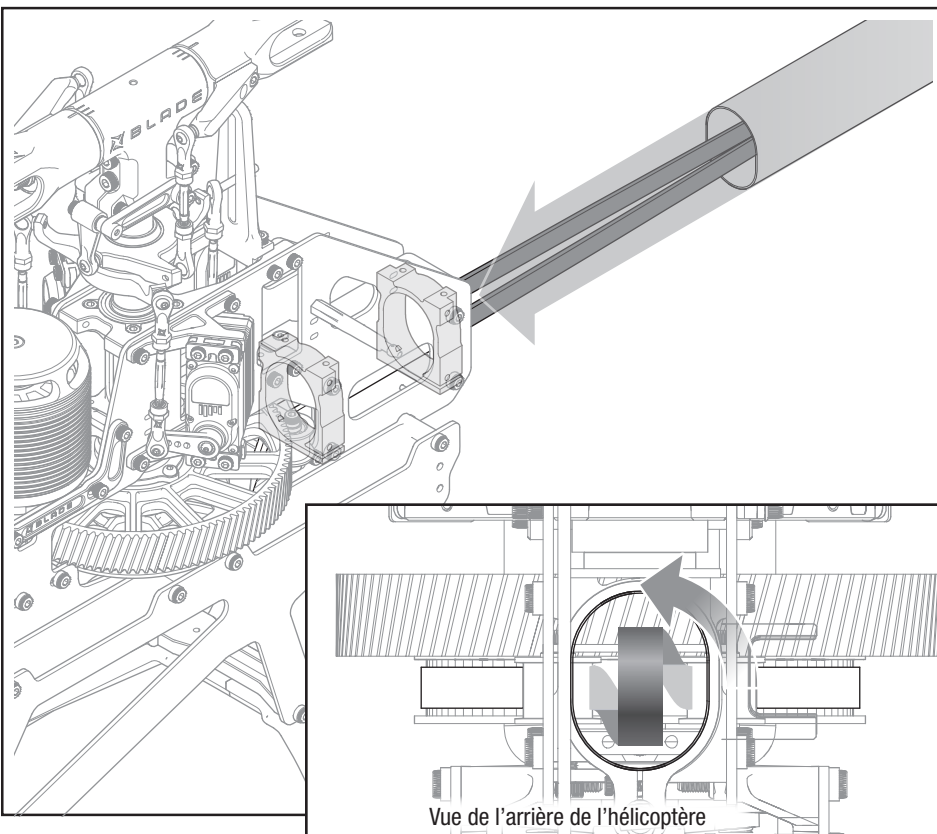


### Assemblage d'empennage (Sachets B, M, T)

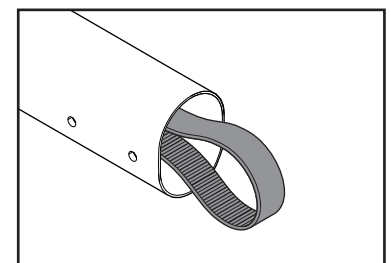


### Sachet A3, B, B1

1. Glissez les supports de barre de liaison sur la poutre et fixez-les en place avec une vis M2 x 10 mm.
2. L'avant de la poutre n'a pas de trous de fixation, l'arrière a quatre trous de fixation pour le boîtier de queue. Utilisez une attache torsadée ou un collier de serrage pour faire passer la barre de liaison à travers la poutre et tirez la courroie à travers.
3. Faites glisser la poutre dans les supports.
4. Lorsque la poutre est entièrement en place, la courroie d'empennage devrait s'étendre de l'arrière de la poutre, comme indiqué. Tournez la boucle arrière de la courroie de 90° dans le sens inverse des aiguilles d'une montre à partir de l'horizontale, du point de vue de l'arrière de l'appareil. Vérifiez que la courroie n'est pas tordue à l'intérieur de la poutre.

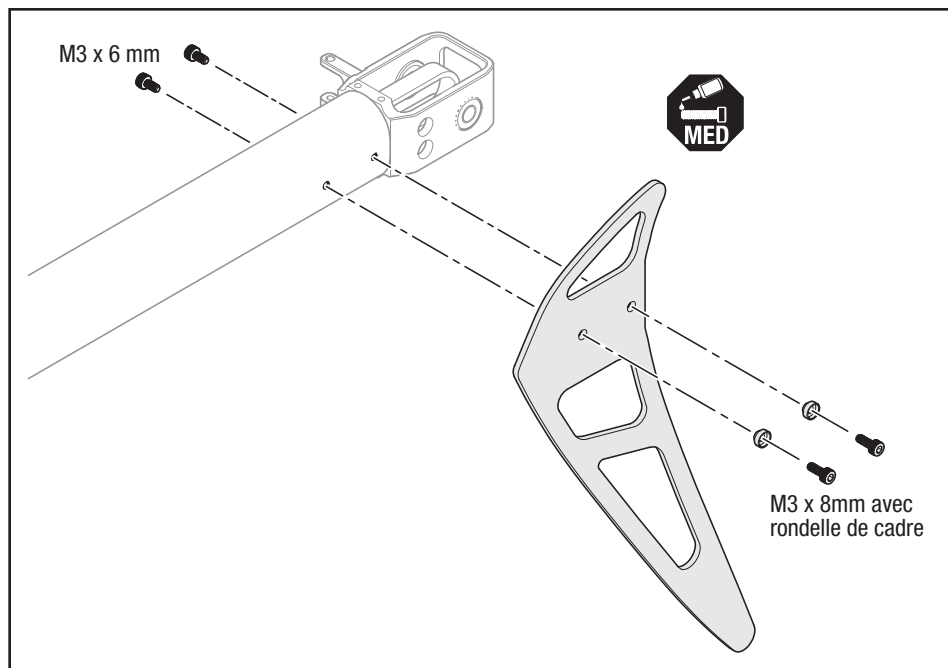


Vue de l'arrière de l'hélicoptère



## Sachet T2

Installez l'aileron d'empennage et les vis de montage du boîtier de queue pour fixer ce dernier en place.



## Sachet T5

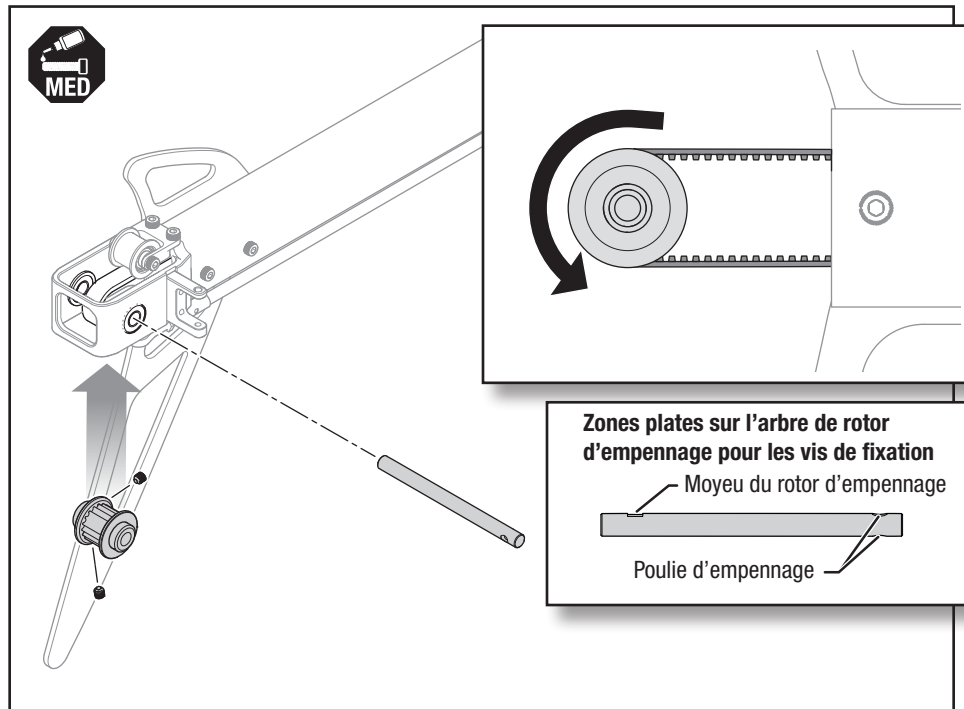
1. Insérez la poulie d'empennage dans la boucle créée par la courroie d'empennage, à partir du bas.
2. Faites glisser l'arbre de queue vers l'intérieur du côté droit, à travers la poulie d'empennage et dans le palier gauche du boîtier de queue.

**IMPORTANT :** Retirez l'une des vis de fixation de la poulie pour voir la zone plate sur l'arbre. Serrez la vis de fixation opposée lorsque la zone plate est centrée, puis remettez la vis de fixation.

3. Serrez la vis de fixation M4 x 4mm.

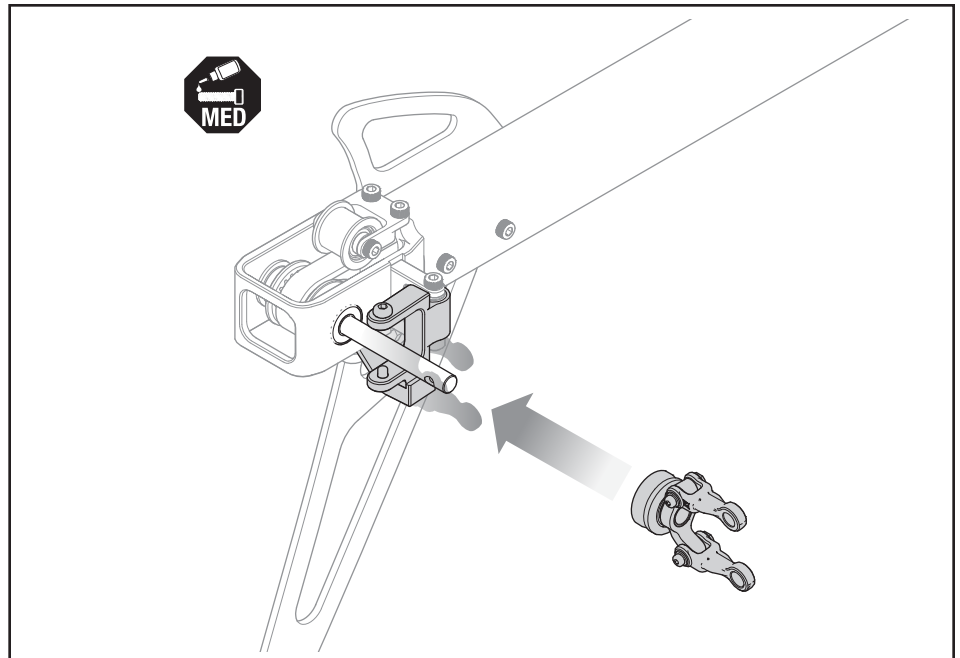
Vérifiez la rotation de la poulie d'empennage. La poulie d'empennage devrait tourner comme indiqué lorsque le rotor principal est tourné dans le sens des aiguilles d'une montre, du point de vue du haut. Si le train arrière ne se tourne pas comme indiqué, retirez l'arbre de queue et la poulie d'empennage, tournez la boucle de courroie d'empennage à 180° et réassemblez.

**Examinez la poutre de queue et vérifiez que la courroie d'empennage n'est pas tordue à plus de 90° dans la poutre de queue.**



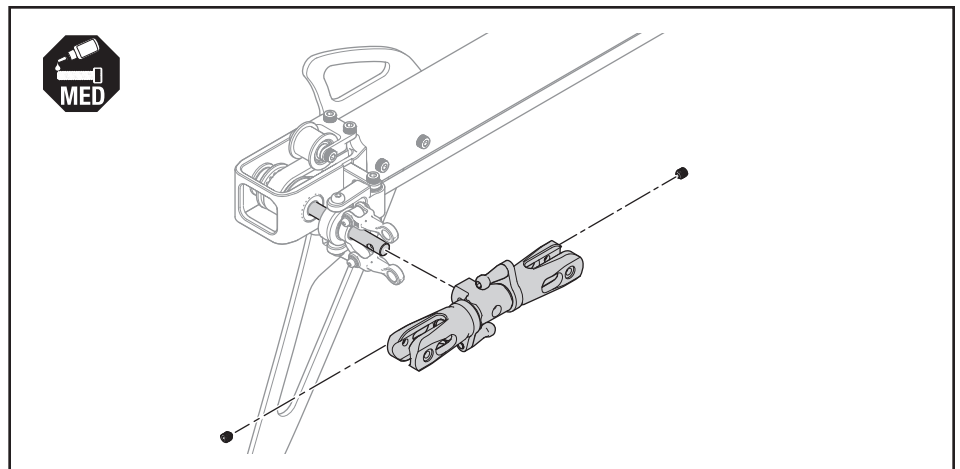
### Sachet T3

1. Glissez le curseur d'inclinaison arrière sur l'arbre de queue et alignez la fente d'engagement avec les trous filetés du levier de renvoi de direction.
2. Installez les goupilles filetées dans le levier de renvoi de direction de façon à ce qu'elles s'engagent dans le curseur d'inclinaison arrière.



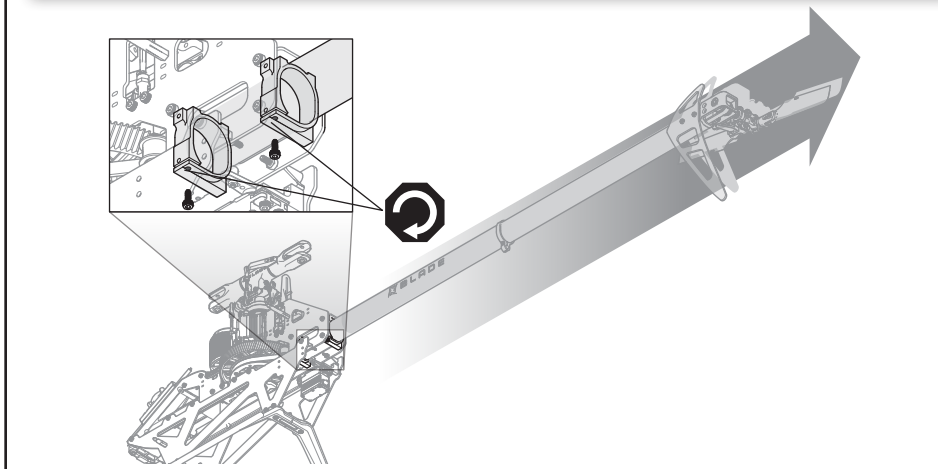
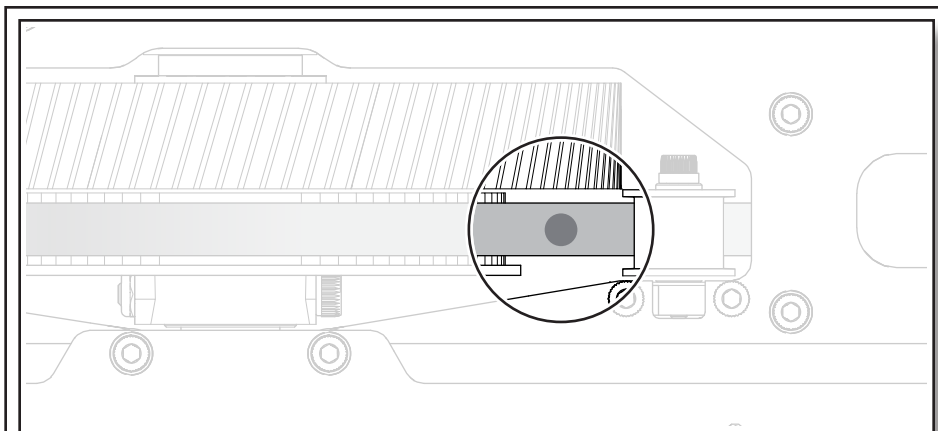
### Sachet T4

Installez le moyeu de queue sur l'arbre de queue en fixant les vis de fixation M4 x 4 mm avec de l'enduit frein pour filets.



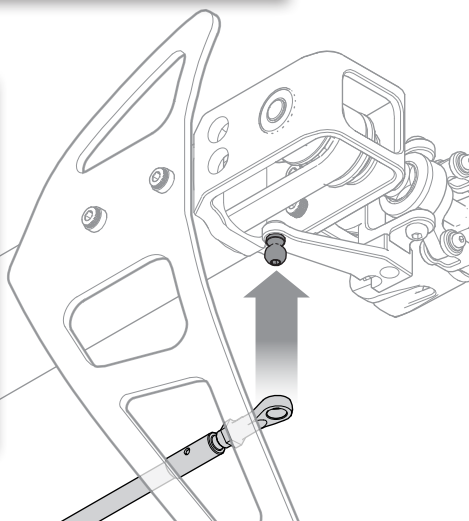
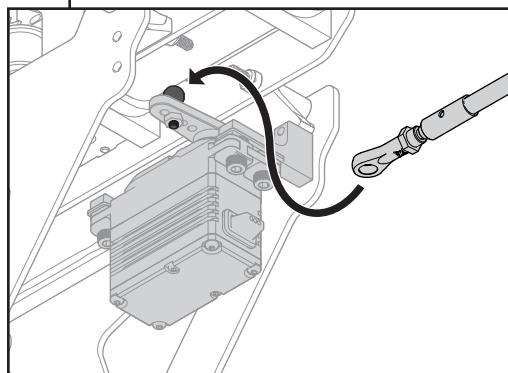
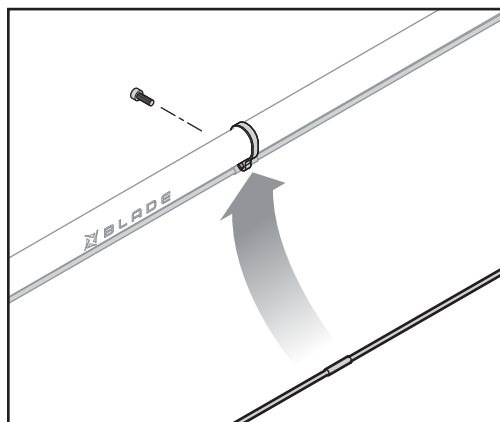
## Tension de la courroie

1. Vérifiez la tension de la courroie juste derrière le train principal et à l'arrière de l'ouverture de la plaque latérale. Appuyez modérément sur la courroie vers l'intérieur à partir du côté. La courroie ne devrait pas dévier de plus de 4 mm.
2. Réglez la tension de la courroie d'empennage en éloignant la poutre du cadre principal et serrez les deux vis M3 x 8 mm dans les pinces de poutre.



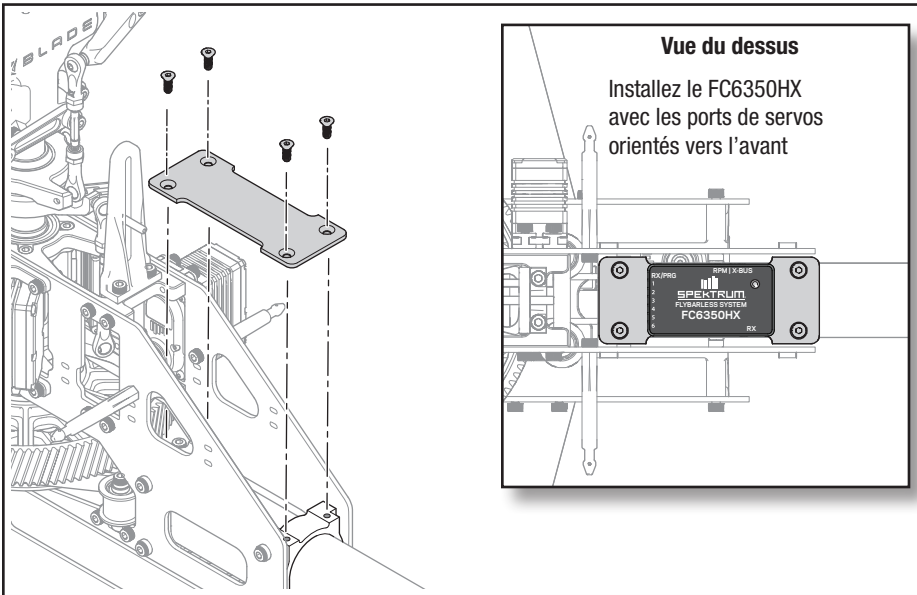
## Barre de liaison du rotor d'empennage

1. Insérez le manchon métallique de la barre de liaison d'empennage sur les guides de barre de liaison.
2. Fixez le guide de barre de liaison à l'aide de la vis de 2 mm qui serre le support.
3. Emboîtez la tringlerie de la barre de liaison d'empennage avant au bras de servo d'empennage.
4. Emboîtez la tringlerie de la barre de liaison d'empennage sur le levier de tangage du rotor d'empennage.





## Plaque de montage du contrôleur de vol

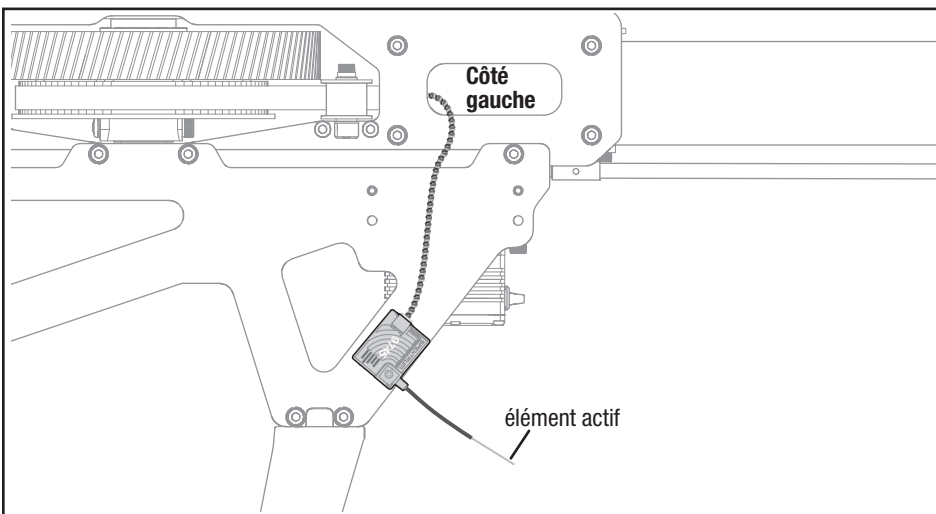


## Sachet M7

1. Dirigez les câbles des gaz et du servo vers la zone de montage du contrôleur de vol du châssis. Des petits trous sont fournis dans les plaques latérales du châssis pour permettre de fixer les câbles de servo avec de petites attaches de câble en plastique. En dirigeant les câbles, évitez très soigneusement les pièces mobiles et les bords tranchants des plaques de fibre en carbone.
2. Fixez la plaque de montage du contrôleur de vol en haut des supports de la poutre de queue avant en utilisant une clé à six pans de 2 mm et un composé pour frein-filet moyen afin d'installer les quatre vis à tête fraisée M3 x 6 mm.
3. Fixez le FC6350HX à la plaque de montage avec les ports des servos orientés vers l'avant à l'aide du ruban adhésif double-face fourni avec le contrôleur de vol.

**IMPORTANT :** Montez le contrôleur de vol d'équerre avec le châssis.

## Montage du récepteur principal et du récepteur à distance

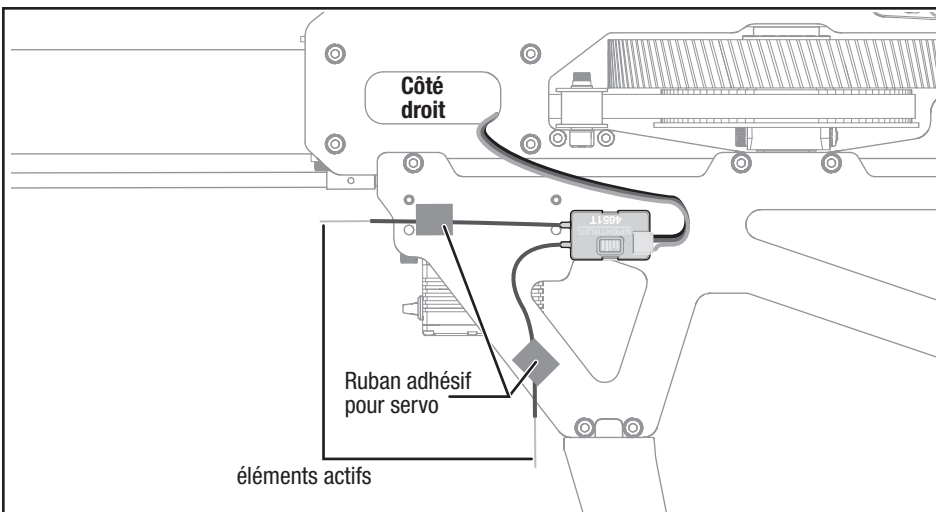


Utilisez le ruban adhésif double-face pour installer le récepteur à distance 9745 à gauche du châssis, et le récepteur principal 4651T à droite du châssis, comme indiqué.

### Installation de l'antenne

Les récepteurs 9745 et 4651T sont équipés d'une antenne coaxiale. Nous vous conseillons d'installer les antennes comme indiqué sur l'illustration pour optimiser la réception du signal. Utilisez le ruban adhésif pur fixer les antennes les plus longues sur le 4651T afin que les éléments actifs à l'extrémité des câbles coaxiaux ne soient pas montés trop près du châssis en fibre de carbone.

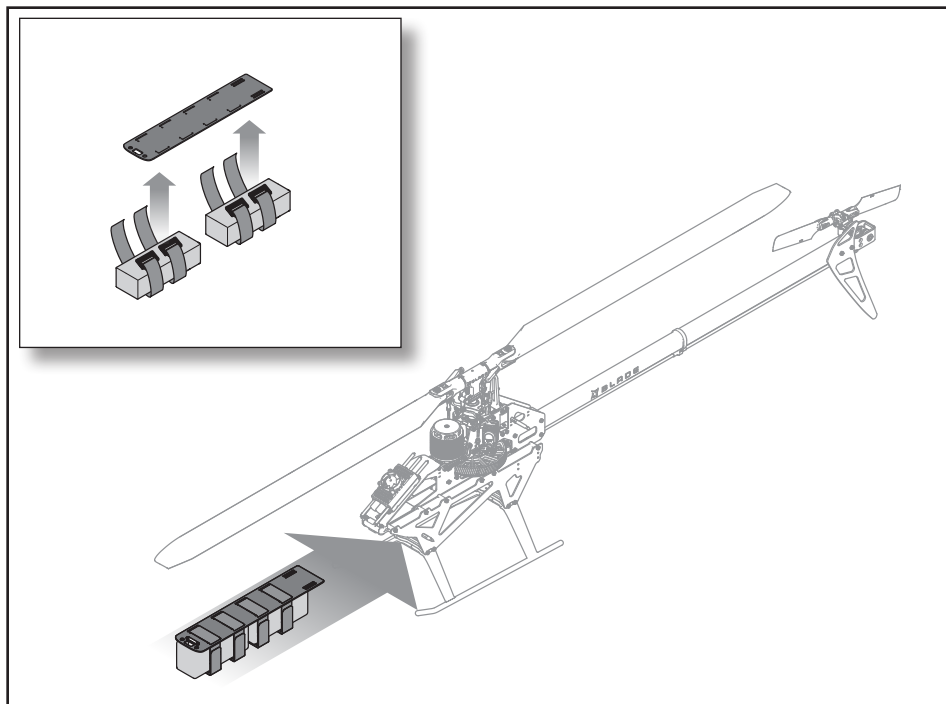
**REMARQUE :** Ne pas couper, tordre ou modifier l'antenne. Toute détérioration de la partie coaxiale d'une antenne en réduira les performances. Le raccourcissement ou le sectionnement de l'embout de 31 mm réduira la portée.



## Installation de la batterie

1. Appliquez le côté de boucle des bandes velcro adhésives sur la batterie de vol.
2. Appliquez le côté de crochet sur la plaque de batterie, du côté opposé au loquet en plastique de la batterie.
3. Raccordez la batterie de vol à la plaque de batterie.
4. Fixez la batterie à l'aide de bandes velcro.
5. Faites glisser la plaque de batterie dans le cadre en orientant le loquet en plastique de la plaque vers le haut.
6. Tirez vers le haut sur le déverrouillage du loquet tout en poussant le plateau vers l'arrière pour engager le loquet du support de batterie.
7. Tirez vers le haut sur l'ouverture du loquet tout en tirant vers le bas et vers l'avant sur le support de batterie pour retirer le support de batterie.

**ATTENTION :** Débranchez toujours la batterie Li-Po du variateur ESC lorsque l'appareil n'est pas en vol pour éviter toute décharge excessive. Les batteries déchargées à une tension inférieure à la tension minimale approuvée peuvent s'endommager, entraînant une baisse de performance et un risque d'incendie lorsque les batteries sont rechargées.



## Maintien des gaz

L'activation et l'utilisation de la fonction Throttle Hold (Maintien des gaz, TH HOLD) dans l'émetteur de votre choix est requise pour une configuration et une utilisation sûres. Le Throttle Hold (Maintien des gaz) coupe seulement le courant du moteur sur un hélicoptère électrique. Le contrôle de l'inclinaison et de la direction est maintenu.

**AVERTISSEMENT :** Activez toujours le maintien des gaz avant d'approcher l'hélicoptère.

Les pales tourneront si TH HOLD est sur OFF (éteint). Pour plus de sécurité, mettez TH HOLD sur ON (allumé) dès que vous devez toucher l'hélicoptère ou vérifier les contrôles de direction.

De plus, mettez TH HOLD sur ON (allumé) pour couper le courant du moteur si l'hélicoptère est en perte de contrôle, risque de tomber, ou les deux.

## Configuration du contrôleur de vol FC6350HX

### Configuration du contrôleur de vol

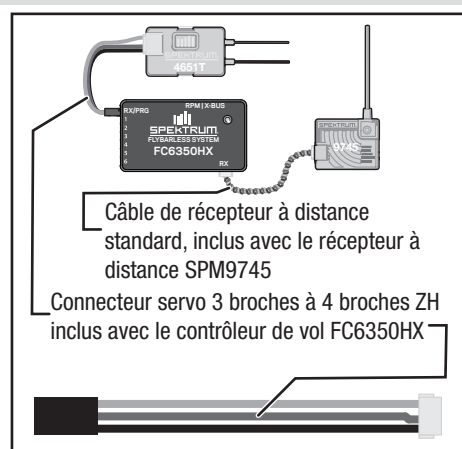
**AVERTISSEMENT :** retirez toujours l'engrenage à pignons ou débranchez toujours le moteur d'entraînement principal du variateur ESC pour libérer le système d'entraînement pendant la configuration initiale. Les pales du rotor principal peuvent tourner en réponse à des modifications de configuration ou à des entrées de l'émetteur. Le non-respect de ces instructions peut entraîner des blessures ou des dégâts matériels graves.

**AVERTISSEMENT :** Les informations de configuration suivantes concernent le contrôleur de vol Spektrum FC6350HX avec les servos Spektrum H6350 et H6360 et le variateur ESC 120HV ou 200HV Avian des combinaisons BLH13075C et BLH13075HPC. Si vous n'utilisez pas cette combinaison de composants, veuillez à bien consulter les informations de configuration adéquates figurant dans les manuels de vos produits. Une mauvaise configuration de votre système de contrôleur de vol peut entraîner une impossibilité de contrôler l'hélicoptère.

Nous recommandons le contrôleur de vol FC6350HX pour le Fusion 700. Le FC6350HX peut être programmé directement via votre émetteur ou un PC. Nous vous recommandons de commencer par mettre à jour vers la version la plus récente du firmware : utilisez le câble de programmation à interface USB avec votre PC pour enregistrer et mettre à jour le contrôleur de vol. L'outil de programmation sur PC peut être téléchargé depuis la page produit du SPMFC6350HX en cliquant sur l'onglet **Manuals and Support** (Manuels et Assistance). Sélectionnez **FC6350HX PC Programmer Download and Quickstart Guide** (Téléchargement du programmeur du FC6350HX pour PC et guide de démarrage rapide), qui comprend à la fois un lien pour télécharger le logiciel et ses instructions d'utilisation. Ce manuel couvre la configuration à l'aide de l'émetteur pour configurer le contrôleur de vol en utilisant la Programmation en aval.

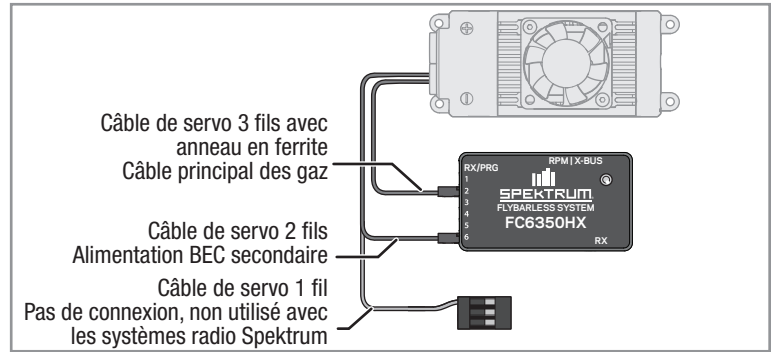
Les valeurs fournies pour l'AFR, le gain (PID), l'Expo, le taux de rotation, etc. sont un point de départ. Ajustez-les selon vos préférences.

1. Connectez votre récepteur de télémétrie principal (SPM4651T) sur le port RX/PRG, et le récepteur à distance (SPM9745) sur le port RX comme indiqué. Vous devrez être en mesure d'accéder au port RX/PRG plus tard pour affecter le système à votre radio, alors veuillez à laisser au câblage suffisamment de jeu pour pouvoir accéder à ce connecteur.



2. Raccordez votre variateur ESC au contrôleur de vol. Pour le variateur ESC Avian 130A, le connecteur d'accélération se branche sur le port numéro 2, et le câble de servo à deux fils se branche sur le port numéro 6 du FC6350HX comme indiqué.

**IMPORTANT** : Si vous utilisez un variateur ESC sans la technologie Spektrum Smart, consultez le manuel du FC6350HX pour voir les ports adaptés pour le variateur ESC et les servos.



3. Sur votre émetteur, créez une nouvelle configuration d'hélicoptère et donnez un nom au fichier de modèle.

CONFIGURATION DU SYSTÈME	
Type de modèle	HELI
Type de plateau cyclique	Normal
Configuration du mode F	
Commutateur 1	Commutateur B
Commutateur 2	Inhiber
Commutateur de maintien	Commutateur H
	0 1
Assignation des canaux	
Configuration des entrées de canaux	
1 Gaz	
2 Aileron	
3 Gouverne de profondeur	
4 Gouverne de direction	
5 Train	
6 Collectif	
7 AUX 2	
Taux de rafraîchissement	
	11 ms
	DSMX

LISTE DES FONCTIONS									
Configuration des servos									
Canal	Course	Marche arrière	Canal	Course	Marche arrière				
THR (gaz)	100/100	Normal	GER (train)	100/100	Normal				
AIL	100/100	Normal	PIT (tangage)	100/100	Normal				
ELE (gouverne de profondeur)	100/100	Normal	AX2	100/100	Normal				
RUD (gouverne de direction)	100/100	Normal	AX3	100/100	Normal				
			AX4	100/100	Normal				
D/R et Expo				Courbe des gaz					
Canal	Pos comm (F)	D/R	Expo	Pos comm (B)	Pt 1	Pt 2	Pt 3	Pt 4	Pt 5
AILE	0	100/100	+25	Configuration ESC*	0	50	50	50	50
	1	100/100	+25	Normal	0	60	60	60	60
	2	75/75	+25	1	70	70	70	70	70
ELEV (gouverne de profondeur)	0	100/100	+25	2	80	80	80	80	80
	1	100/100	+25						
	2	75/75	+25						
RUDD (gouverne de direction)	0	100/100	+25						
	1	100/100	+25						
	2	75/75	+25						
Gyroscope									
Canal : Train		Commutateur : Mode de vol		Th Hold (Main-tien des gaz)					
Mode de vol	Normal	Idle (ralenti accéléré) 1	Up (ralenti accéléré) 2						
	87 %	87 %	87 %	87 %					
Courbe de tangage									
Pos comm (B)	Pt 1	Pt 2	Pt 3	Pt 4	Pt 5				
Normal	30	40	50	75	100				
1	0	25	50	75	100				
2	0	25	50	75	100				
HOLD (maintien)	25	37	50	75	100				
Minuterie									
Mode	Compte à rebours								
Temps	5:00								
Démarrer	Sortie de gaz								
Dépassement	25 %								
Une fois	Inhiber								

\*Utilisez cette courbe des gaz pour configurer le variateur ESC Avian 130A, puis passez à la courbe des gaz normale pour le vol.

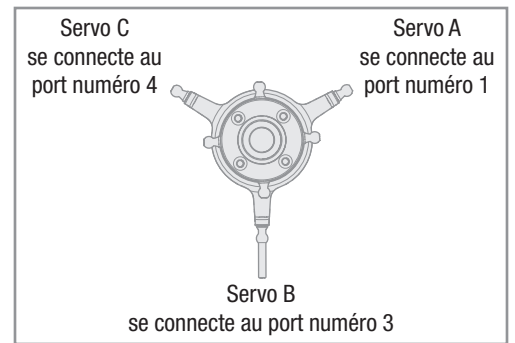
4. Affectez l'émetteur à votre système de commande de vol.
- Retirez le connecteur du récepteur SPM4651T du port RX/PRG.
  - Insérez une prise d'affectation dans le port RX/PRG.
  - Connectez une batterie au variateur ESC. La DEL sur le récepteur à distance 9745 commencera à clignoter pour indiquer que le récepteur est en mode d'affectation.
  - Laissez la batterie et le récepteur à distance sous tension et retirez la prise d'affectation.
  - Appuyez sur le bouton d'affectation sur le récepteur principal 4651T et maintenez-le enfoncé pendant que vous insérez le connecteur dans le port RX/PRG. La DEL commencera à clignoter pour indiquer que le récepteur est en mode d'affectation, relâchez le bouton d'affectation une fois que vous constatez cela.
  - Avec les gaz à zéro, mettez votre émetteur en mode d'affectation, les DEL sur les récepteurs resteront allumées si la connexion a réussi.
5. Assurez-vous d'avoir activé le maintien des gaz. Dans le menu de l'émetteur, sélectionnez **Forward Programming** (Programmation en aval). L'émetteur se connecte au contrôleur de vol, et un menu s'affiche.
6. Rendez-vous dans le menu **Setup (configuration)** → **Swashplate (plateau cyclique)** → **Output Setup** (configuration de sortie).
7. Paramétrez le **Frame Rate** (taux de rafraîchissement) sur 333 Hz.

8. Sélectionnez le menu **Type**. Sélectionnez l'option de plateau cyclique à 3 servos 120° qui montre la connexion du servo B à l'arrière du plateau cyclique.
9. Connectez les servos comme indiqué et vérifiez que vos raccords correspondent à ce qui est indiqué sur votre émetteur.

Les servos réagiront aux manches de commande et doivent être centrés lorsque la manette des gaz est centrée.

**IMPORTANT** : Il est nécessaire de centrer les bras de servo sur les servos pendant l'installation, comme décrit dans ce manuel. Si un bras de servo n'est pas centré lorsque la manette des gaz est centrée, recentrez le bras de servo avant de continuer.

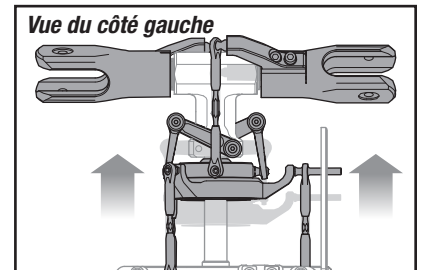
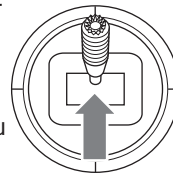
Sélectionnez **Back** (retour), et rendez-vous dans le menu **Direction**.



10. Réglez l'inversion du servo dans le menu de programmation en aval de sorte que le Canal de sortie 1 soit réglé sur **Reverse** (Inversion). Réglez les canaux de sortie 2 et 3 sur **Normal**. Les servos de plateau cyclique doivent déplacer le plateau cyclique vers le haut avec un mouvement positif du tangage collectif.

**IMPORTANT** : L'inversion du servo ne doit se faire que dans le menu Forward Programming (Programmation en aval), ne changez pas l'inversion du servo dans le menu du servo de l'émetteur.

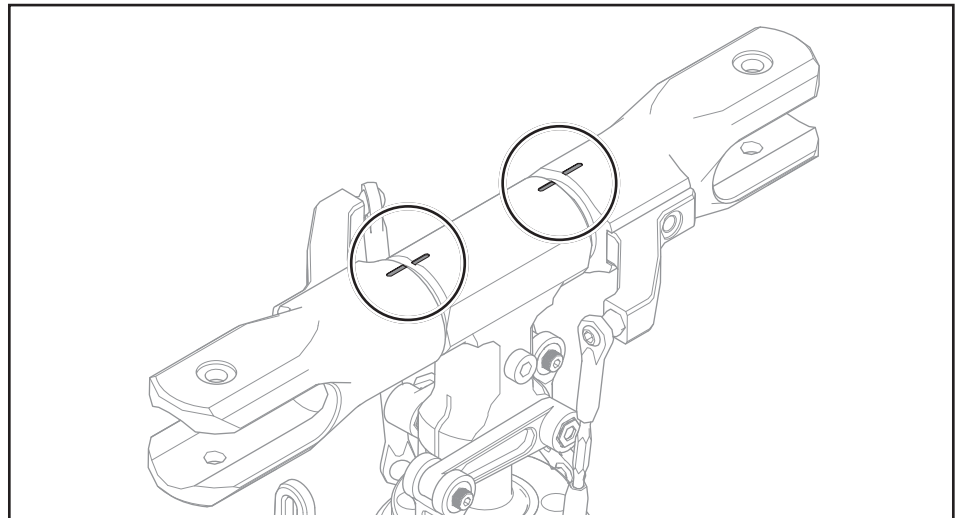
Sélectionnez **Back** (retour) pour revenir au menu précédent.



11. Sélectionnez le menu **Sub Trim**. Les servos du plateau cyclique se déplacent dans la position centrale. Utilisez les ajustements du sub trim pour vous assurer que les servos sont à l'horizontale.

Avant de sortir du menu, assurez-vous que les pales du rotor principal sont à un collectif de 0° et que le plateau cyclique est à l'horizontale dans les axes de roulis et de tangage. Lorsque les encoches en haut des poignées des pales et du moyeu du rotor sont alignées, les pales sont à un tangage collectif de 0°, comme indiqué sur l'image.

Sélectionnez **Back** (retour) deux fois pour quitter le menu **Swashplate (plateau cyclique)** → **Output Setup** (configuration de sortie).

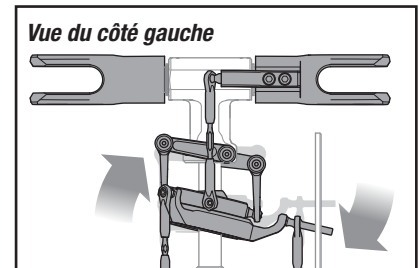
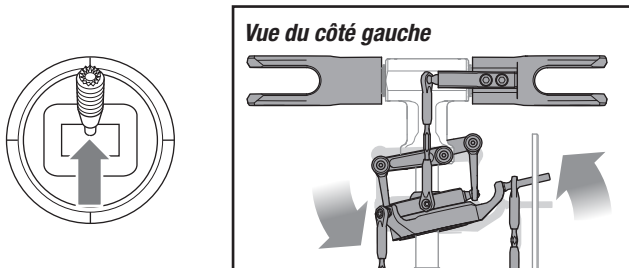


12. Sélectionnez le menu **AFR**. Réglez le Roll (roulis) sur +75 et le Pitch (tangage) sur +75. Vérifiez que les cycliques de roulis et de tangage se déplacent dans la bonne direction en déplaçant le manche cyclique.

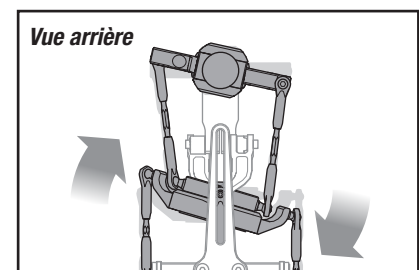
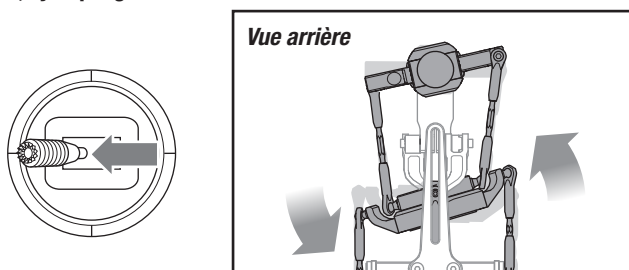
Si ce n'est pas le cas, revoyez le choix du plateau cyclique et des ports de servo aux étapes 8 et 9.

Une fois que les directions sont correctes, centrez le manche collectif sur l'émetteur.

#### Gouverne de profondeur, cyclique avant et arrière

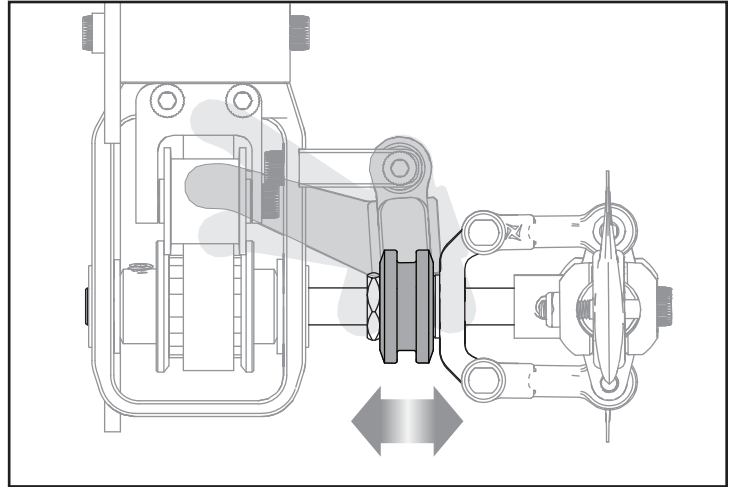


#### Aileron, cyclique gauche et droit





13. Les valeurs d'AFR données à l'étape précédente devraient représenter un bon point de départ, mais nous vous recommandons de vérifier avec une jauge d'inclinaison numérique sur votre hélicoptère.  
Placez une jauge d'inclinaison sur une pale du rotor principal, et veillez à ce que la manette des gaz soit exactement centrée et que les pales soient à 0°. La manette des gaz doit rester centrée pendant la définition des valeurs d'AFR.
- Tournez les pales principales de manière à ce qu'elles soient perpendiculaires au châssis, appliquez un cyclique droit complet, et ajustez les valeurs d'AFR pour le roulis jusqu'à ce que votre jauge d'inclinaison indique 12,5°.
  - Tournez les pales principales de manière à ce qu'elles soient parallèles au châssis. Appliquez un cyclique arrière complet et ajustez la valeur d'AFR jusqu'à ce que votre jauge d'inclinaison indique 12,5°.
14. Ajustez le **Collective AFR** (AFR collectif) pour paramétrer votre plage de tangage collectif. Nous recommandons de commencer par +45 et d'ajuster la plage de tangage selon vos besoins.  
La valeur minimale possible est de +/- 10° pour le vol sportive et la valeur maximale est de +/- 14° pour une performance agressive. Nous recommandons de commencer par +/- 12°. C'est votre niveau de maîtrise du vol 3D qui déterminera la quantité de tangage acceptable. Il vous faut de bonnes compétences en gestion du collectif pour aller au-delà de +/- 12 degrés.  
Si vous ne parvenez pas à obtenir des valeurs positives et négatives égales, utilisez la valeur différentielle pour ajuster les points d'extrémité. La valeur différentielle ne modifie pas la position centrale, elle change seulement les points d'extrémité.  
Retirez la jauge d'inclinaison.  
Sélectionnez **Back** (retour) deux fois pour revenir au menu **Setup** (configuration). Le paramétrage du plateau cyclique est terminé.
15. Rendez-vous au menu **TailrotorOutput (sortie du rotor de queue)** → **Setup** (configuration).
16. Paramétrez le **Frame Rate** (taux de rafraîchissement) sur 560 Hz.
17. Connectez le servo du rotor de queue au port numéro 5 sur le FC6350HX.
18. Accédez au menu **Direction**. Mettez la direction sur Reverse (inversion).  
Déplacez la manette du rotor de queue sur l'émetteur vers la droite. En l'observant par derrière, le curseur d'inclinaison arrière devrait se déplacer vers la gauche. Si ce n'est pas le cas, inversez la direction du canal sur le FC6350HX.  
Sélectionnez **Back** (retour) pour revenir au menu précédent.
19. Sélectionnez **Subtrim** pour centrer le servo du rotor de queue.  
Sélectionnez **Back** (retour) pour revenir au menu précédent.
20. Sélectionnez le menu **Travel** (course).
- Sélectionnez la course **Left** (gauche). Maintenez le manche du rotor de queue de l'émetteur complètement à gauche et ajustez la course pour garantir une course complète et qu'aucune affectation ne se produit.
  - Sélectionnez la course **Right** (droite). Maintenez le manche du rotor de queue de l'émetteur complètement à droite et ajustez la course pour garantir une course complète et qu'aucune affectation ne se produit.
- Appuyez sur **Back** (arrière) deux fois pour revenir au menu **Setup** (configuration). La configuration du rotor de queue est terminée.
21. Sélectionnez **Menu principal** → **Plateau cyclique** → **Roulis** et réglez P sur 45, I sur 70 et D sur 5.
22. Sélectionnez **Menu principal** → **Plateau cyclique** → **Inclinaison** et réglez P sur 65, I sur 85 et D sur 20.
23. Sélectionnez **Menu principal** → **Plateau cyclique** → **Agilité** et réglez sur 80.
24. Sélectionnez **Menu principal** → **Rotor d'empennage** et réglez Degrés°/par seconde sur 515, départ et arrêt sur 20, P sur 85, I sur 150 et D sur 10
25. Sortez de **Forward Programming** (programmation prévisionnelle). Nous vous recommandons de tester la sécurité intégrée avant de continuer. Retirez l'engrenage à pignons puis faites tourner le moteur. Coupez la RF sur votre émetteur, le moteur devrait s'éteindre. Si ce n'est pas le cas, réaffectez le système avec les gaz coupés et réessayez. Réinstallez l'engrenage à pignons.
26. Une fois le test de sécurité intégrée des gaz terminé, entrez dans le mode **Forward Programming** (programmation en aval) et sélectionnez le menu **Setup** (configuration) → **Throttle (gaz)** → **Failsafe (sécurité intégrée)**.
27. Abaissez la manette des gaz dans la position d'arrêt complet et sélectionnez **Capture** pour enregistrer la position de sécurité intégrée des gaz.  
Sélectionnez **Back** (retour) pour revenir au menu **Setup** (configuration) → **Throttle (gaz)**.
28. Sélectionnez **Throttle (gaz)** → **Hover (stationnaire)**  
Ce paramètre est le point des gaz au niveau duquel votre modèle réduit vole en stationnaire en mode normal, principalement lors du décollage et de l'atterrissage. Le contrôleur de vol applique des algorithmes anti-retournement spécifiques au niveau de ou en dessous du paramètre des gaz, afin de faciliter les décollages et atterrissages. Les courbes de gaz Stunt 1 (acrobatie 1) et Stunt 2 (acrobatie 2) doivent être au-dessus du paramètre des gaz du vol stationnaire pour s'assurer que la limitation du retournement est désactivée durant le vol.  
Lors de la configuration initiale, vous pouvez paramétrer **Throttle (gaz)** → **Hover (stationnaire)** sur une valeur de 65 % et un décalage normal de 0 %. Une fois le paramètre des gaz déterminé pour le vol stationnaire en mode normal, paramétrez la valeur **Hover Throttle** (gaz en stationnaire).  
Sélectionnez **Back** (retour) pour revenir au menu **Setup** (configuration).
29. Sélectionnez **Gyro Settings (réglages des gyroscopes)** → **Orientation Menu (menu orientation)** et paramétrez l'orientation de montage afin qu'elle corresponde à l'orientation de montage du FC6350HX sur votre hélicoptère. Une fois que c'est terminé, déplacez physiquement l'hélicoptère sur chaque axe pour vous assurer que les gyroscopes compensent dans la bonne direction.  
Si vous mettez à jour votre FC6350HX vers la dernière version du firmware (version 5.5 ou plus récente), le système vous demandera d'effectuer le calibrage du capteur après avoir défini l'orientation de montage du capteur. Mettez à niveau le côté du FC6350HX qui est orienté vers le haut et sélectionnez **Apply** (appliquer) pour terminer l'étape de calibrage du capteur.  
Pour la version 5.4 ou antérieure du firmware, il n'est pas nécessaire d'effectuer l'étape de calibrage après avoir modifié l'orientation du capteur.  
Sélectionnez **Back** (retour) deux fois pour revenir au menu **Setup** (configuration).
30. Sélectionnez **FM Channel** (canal FM) et sélectionnez **Inhibit** (inhiber). Après les vols de test initiaux, si vous souhaitez utiliser des gains individuels pour le cyclique pour chaque mode de vol, sélectionnez FM Channel (canal FM) dans le menu **Setup** (configuration).
31. La valeur par défaut de **Gain Channel** (canal de gain) est gear channel (canal d'engrenage). Il s'agit du canal de gain de gyroscope de l'émetteur pour le rotor de queue. Ajustez la valeur de gain d'empennage pour chaque mode de vol pendant les tests en vol pour maximiser la performance de maintien de queue sans créer d'oscillation de la queue.
32. Appuyez sur **Back** (retour) pour sortir du menu de programmation en aval et enregistrez les paramètres.  
La configuration du contrôleur de vol FC6350HX est terminée.
33. Pour la configuration SAFE facultative, il est nécessaire que le FC6350HX soit réglé pour le vol normal avant de configurer SAFE. Consultez le manuel du FC6350HX pour de plus amples renseignements.

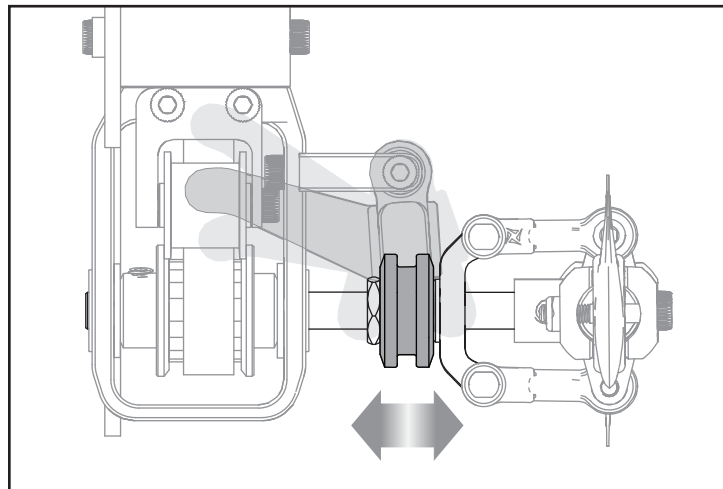


## Test des commandes

**ATTENTION** : Vous devez compléter les tests Rudder (gouverne) et Cyclic (cyclique) avant d'essayer de voler. Sans vérification que les directions du capteur ne sont pas inversées, l'hélicoptère peut chuter, entraînant des dommages matériels et des blessures.

### Gouverne

1. Mettez l'émetteur en marche.
2. Mettez TH HOLD sur ON (allumé) et le mode de vol sur NORMAL.
3. Branchez la batterie de l'hélicoptère au variateur ESC et permettez au contrôleur de vol de s'initialiser entièrement.
4. **Test du canal Rudder (gouverne) :**  
Déplacez le manche de la gouverne vers la droite. Le curseur d'inclinaison arrière devrait se déplacer vers la poutre de queue.  
Déplacez le manche de la gouverne vers la gauche. Le curseur d'inclinaison arrière devrait s'éloigner de la poutre de queue.  
Si le curseur ne se déplace pas dans la direction souhaitée, revenez à l'étape 17 de la section **Configuration du contrôleur de vol FC6350HX** du présent manuel.
5. **Test du capteur de contrôleur de vol :**  
Relâchez la commande de gouverne. Tournez manuellement l'hélicoptère dans le sens inverse des aiguilles d'une montre, du point de vue du haut. Le curseur d'inclinaison arrière devrait se déplacer vers la poutre de queue.  
Tournez manuellement le nez de l'hélicoptère dans le sens des aiguilles d'une montre. Le curseur d'inclinaison arrière devrait s'éloigner de la poutre de queue.  
Si le curseur ne réagit pas dans la bonne direction, revenez à l'étape 24 de la section **Configuration du contrôleur de vol FC6350HX** du présent manuel.



### Test du capteur Cyclic (cyclique)

De l'arrière de l'hélicoptère :

1. Inclinez l'hélicoptère vers l'avant. Le plateau cyclique devrait s'incliner vers l'arrière.
2. Inclinez l'hélicoptère vers l'arrière. Le plateau cyclique devrait s'incliner vers l'avant.
3. Faites rouler l'hélicoptère vers la gauche. Le plateau cyclique devrait rouler vers la droite.
4. Faites rouler l'hélicoptère vers la droite. Le plateau cyclique devrait rouler vers la gauche.
5. Si le plateau cyclique ne se déplace pas dans la bonne direction, revenez à l'étape 24 de la section **Configuration du contrôleur de vol FC6350HX** du présent manuel.

### Test de direction du moteur

Placez l'hélicoptère à l'extérieur sur une surface propre, plate et à niveau (du béton ou de l'asphalte) sans obstructions. Restez toujours loin des pièces rotatives.

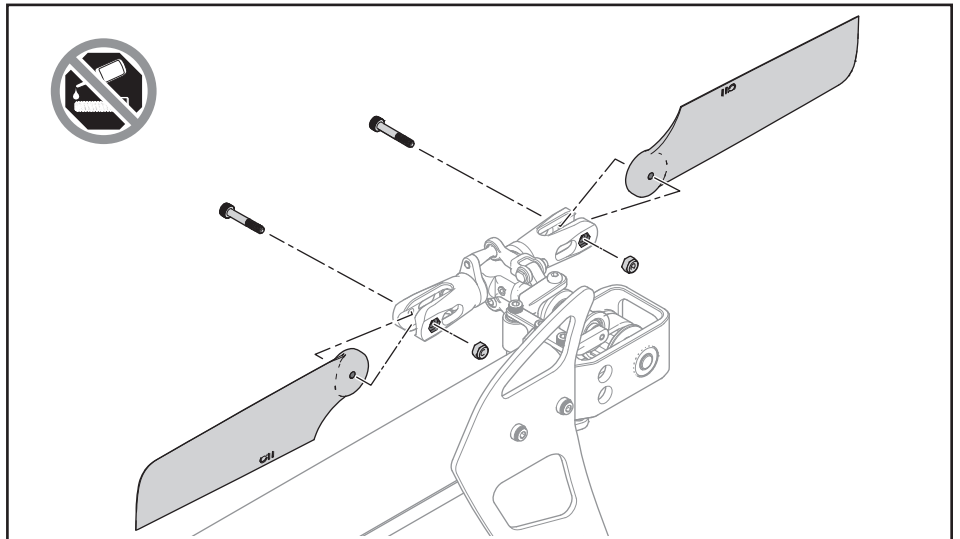
1. Mettez l'émetteur en marche. Assurez-vous que le TH HOLD est sur ON (allumé) et que le commutateur de mode de vol est sur NORMAL.
2. Abaissez entièrement les gaz.
3. Raccordez la batterie Li-Po au variateur ESC
4. Mettez TH HOLD sur OFF (éteint). Augmentez lentement les gaz jusqu'à ce que le groupe motopropulseur commence à tourner. Le rotor principal devrait tourner dans le sens des aiguilles d'une montre du point de vue au-dessus de l'hélicoptère. Le rotor principal devrait tourner dans le sens inverse des aiguilles d'une montre du point de vue à droite de l'hélicoptère.
5. Si le groupe motopropulseur ne tourne pas avec le moteur ou que le rotor principal tourne dans le sens inverse des aiguilles d'une montre, mettez TH HOLD sur ON (allumé) et inversez le moteur. Le variateur ESC Avian peut inverser la direction du moteur à partir de la programmation de l'émetteur ou du boîtier de programmation Avian (SPMXCA200). Ou vous pouvez changer le câblage entre le variateur ESC et le moteur. Pour changer les fils du moteur, déconnectez la batterie de l'hélicoptère et inversez les branchements de deux fils du moteur au variateur ESC et répétez le test de contrôle.

**AVERTISSEMENT** : Le moteur et les rotors tourneront lorsque les gaz sont augmentés et que TH HOLD est sur OFF (éteint).

## Installation des pales du rotor d'empennage

Installez les pales d'empennage dans l'orientation indiquée en utilisant une clé à six pans de 2,5 mm et les contre-écrous et boulons M3 x 12 mm.

**N'appliquez pas de composé pour frein-filet au boulon et au contre-écrou.**



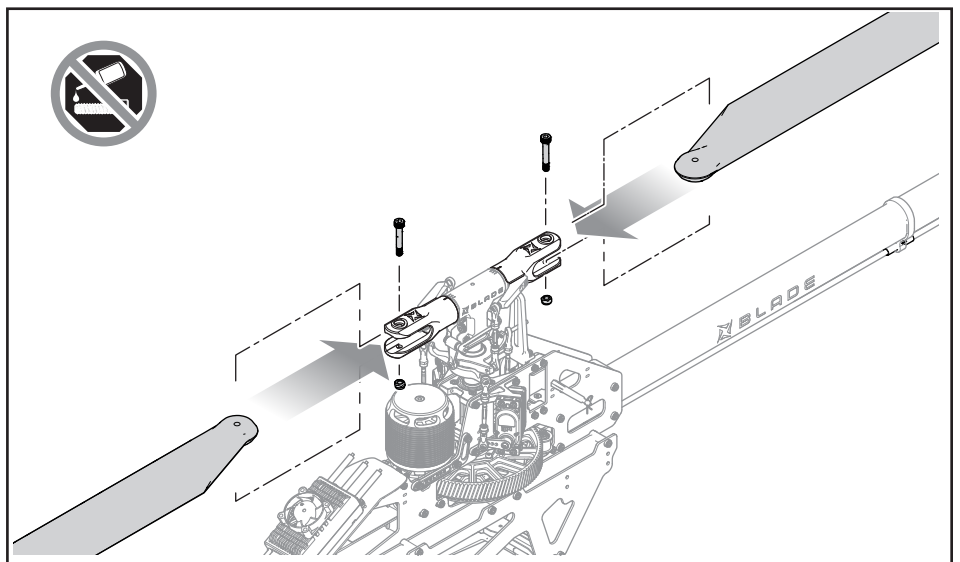
## Installation des pales du rotor principal

Installez les pales du rotor principal dans l'orientation indiquée en utilisant une clé à six pans de 3 mm afin d'installer les contre-écrous et boulons M4 x 30 mm.

**N'appliquez pas de composé pour frein-filet au boulon et au contre-écrou.**

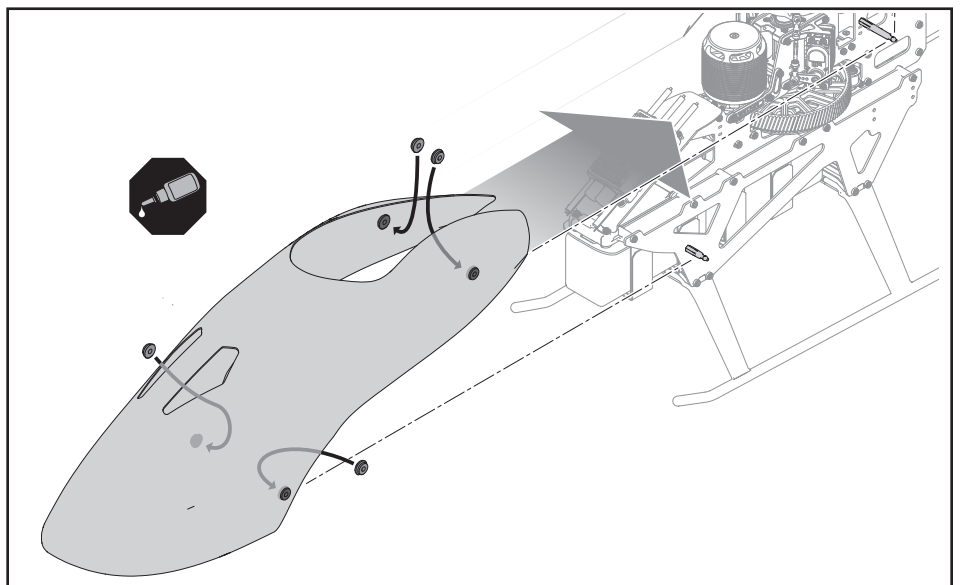
**Ne serrez pas trop.**

- Les pales du rotor devraient être assez serrées pour rester en position si vous tenez l'hélicoptère de côté, et rester en position même si l'hélicoptère est secoué brusquement. La tension exacte n'est pas aussi importante que de s'assurer que les deux pales sont à la même tension.



## Installation de la verrière

1. Installez les quatre passe-fils de verrière dans la verrière à partir de l'intérieur. Fixez les passe-fils avec une colle CA épaisse.
2. Installez la verrière en faisant glisser les passe-fils de verrière au-dessus des colonnes de verrière correspondantes, comme indiqué.



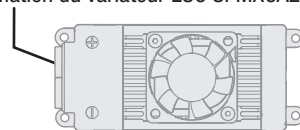


## Réglages du variateur ESC Avian

Nous recommandons le variateur ESC Avian 120HV ou 200A pour votre Fusion 700. L'Avian peut être programmé directement via votre émetteur ou un boîtier de programmation (SPMXCA200).

- Utilisez le boîtier de programmation du variateur ESC en option ou accédez à la page de programmation du variateur ESC sur l'écran de télémétrie de votre émetteur. Pour accéder à la programmation du variateur ESC à partir de votre émetteur, commencez par le modèle connecté à votre émetteur. Sur l'écran principal, faites défiler pour dépasser les menus de télémétrie Smart et accéder à la page de programmation du variateur ESC. Maintenez les manettes comme indiqué pour accéder au menu. **IMPORTANT** : Ne mettez pas le moteur sous tension avant de tenter d'entrer dans le mode de programmation du variateur ESC, le menu de programmation se verrouille lorsque le moteur est sous tension. Si vous devez entrer dans le mode de programmation du variateur ESC une fois le moteur sous tension, vous devez l'éteindre et le rallumer en débranchant et en rebranchant la batterie.
- Réglez les paramètres comme indiqué dans le tableau à droite.
- Utilisez la courbe des gaz normale définie pour la programmation du variateur ESC pendant la configuration de la radio (0 50 50 50). Ne changez pas pour les courbes des gaz de ralenti accéléré alors que le moteur est en marche pour cette procédure.
- Choisissez un emplacement sûr pour tester l'hélicoptère en extérieur, sur une surface plane. Faites accélérer l'hélicoptère au sol en mode normal, en maintenant les gaz à mi-manette (zéro tangage) afin que l'hélicoptère ne décolle pas, et laissez tourner pendant au moins 20 secondes. Coupez le moteur et débranchez la batterie.
- Réinitialisez votre courbe des gaz normale à (0 60 60 60 60) pour le vol.

Le port de ventilateur de refroidissement est utilisé pour programmer le variateur ESC avec le boîtier de programmation du variateur ESC SPMXCA200 en option.



Paramètre de programmation	
Mode de vol	Heli Sto Gov
Type de frein	Désactivé
Force de freinage	0
Type de coupure	Coupure par tension faible
Nombre de cellules LiPo	Calc. auto
Tension de coupure	3,0 V
Tension du BEC	7,4 V
Temps de démarrage	Progressif
Synchronisation	5
Rotation du moteur	Sens horaire
Mode roue libre	Activé
Gain du régulateur	Niveau 1
Temps de redémarrage automatique	45 s
Accl au redémarrage	1,5 s
Inversion des gaz	Can 8

## Technologie de télémétrie SMART

Le variateur ESC Avian associé au contrôleur de vol FC6350HX et au récepteur 4651T permet d'utiliser la technologie Smart. Ce système peut fournir plusieurs données de télémétrie liées au système de puissance en temps réel pendant le vol, y compris le régime moteur, le courant, la tension de la batterie, entre autres, à des émetteurs dotés de AirWare™ de Spektrum compatibles.

Pendant l'affectation, votre émetteur effectuera une configuration auto qui enrichira la page de télémétrie. Il peut être nécessaire de changer les valeurs de télémétrie en fonction de l'appareil et de vos besoins.

### Pour accéder aux valeurs de télémétrie :

(Pour les émetteurs série iX, vous devez sélectionner **Save** [enregistrer] sur chaque page)

- Allumez l'émetteur.
- Activez la coupure des gaz.
- Allumez l'appareil et laissez-le s'initialiser.
- Sur votre émetteur, rendez-vous dans la **Function List (Liste des fonctions) (Model Setup (Configuration du modèle))** sur les émetteurs de la série iX).
- Sélectionnez l'option de menu **Telemetry (Télémétrie)**.
- Rendez-vous dans l'option de menu **Smart Battery** (batterie Smart).
- Faites défiler vers le bas jusqu'à Startup Volts (Tension au démarrage), saisissez **4.0V/cell**.
- Revenez au menu **Telemetry** (Télémétrie).
- Rendez-vous dans l'option de menu **Smart ESC** (variateur ESC Smart).
- Faites défiler vers le bas jusqu'à **Total des cellules**, saisissez **12**.
- Faites défiler vers le bas jusqu'à **Low Voltage Alarm** (alarme de tension faible), saisissez **3.4V/cell**.
- Faites défiler vers le bas jusqu'à **Poles** (pôles), saisissez **10**.
- Faites défiler vers le bas jusqu'à **Rapport**, saisissez **9.33:1**.
- Revenez à l'écran principal.

Une vitesse de la tête de rotor supérieure à 2 050 tr/min n'est pas recommandée.

### Portée d'inclinaison collective

Normale, -12 degrés à +12 degrés  
(ajustez pour correspondre à vos préférences)

## Alarmes de télémétrie

Batterie Smart : Tension de démarrage minimale	4,0 V
Variateur Smart ESC : Nombre total de cellules	12
Variateur Smart ESC : Alarme de tension faible	3,4 V
Variateur Smart ESC : Pôles du moteur	10
Variateur Smart ESC : Rapport (11t)	10.18:1
Variateur Smart ESC : Rapport (12t)	9.33:1

## Directives de vol et avertissements

- Gardez toujours l'hélicoptère en vue et sous contrôle.
- Tenez toujours les personnes et les animaux éloignés à au moins 13 mètres lorsque la batterie est branchée.
- Éloignez les enfants du rayon d'utilisation de ce produit en permanence.
- Activez toujours le verrouillage des gaz en cas d'arrêt du rotor.
- Utilisez toujours des batteries complètement chargées.
- N'éteignez jamais l'émetteur lorsque l'hélicoptère est sous tension.
- Retirez toujours les batteries avant le démontage.
- Nettoyez systématiquement les pièces mobiles.
- Séchez systématiquement les pièces de l'appareil.
- Laissez toujours les pièces refroidir avant de les toucher.
- Retirez systématiquement les batteries après utilisation.
- Ayez toujours une trousse de premiers soins à portée de la main.
- Ayez toujours un extincteur à portée de la main.
- N'utilisez jamais l'hélicoptère lorsque les câbles sont endommagés.
- Ne touchez jamais les pièces mobiles.

## Faire voler votre Fusion 700

**ATTENTION** : Le Blade Fusion 700 est prévu pour des pilotes avec de l'expérience de vol d'hélicoptères acrobatiques à inclinaison collective. Le Blade Fusion 700 est plus réactif que les autres hélicoptères Blade. Si vous n'êtes pas un pilote expérimenté d'hélicoptère 3D ou à inclinaison collective, n'essayez pas de faire voler ce produit.

**REMARQUE** : Pour minimiser les dommages, activez toujours le Throttle Hold (Maintien des gaz) avant ou pendant une chute.

**AVERTISSEMENT** : Utilisez uniquement des pales principales en fibre de carbone approuvées par Blade Fusion 700. N'utilisez pas de pales principales en bois avec le Blade Fusion 700. L'utilisation de pales principales en bois peut causer des dommages corporels ou matériels.

### Consultez les lois et ordonnances locales avant de choisir un espace de vol.

Choisissez une grande zone ouverte, à l'écart des gens et des objets. Vos premiers vols devraient s'effectuer à l'extérieur lorsque le vent est faible. Restez toujours à au moins 13 mètres (45 pieds) de l'hélicoptère lorsqu'il vole.

N'essayez pas de faire voler le Blade Fusion 700 à l'intérieur.

## Liste de contrôles avant le décollage

- Inspectez le modèle réduit, le câblage et les composants électriques.
- Activez **Normal Flight Mode** (mode de vol normal) sur l'émetteur.
- Activez **Throttle Hold** (maintien des gaz) sur l'émetteur. Abaissez les gaz sur arrêt ou ralenti.
- Allumez l'émetteur.
- Allumez le modèle réduit et attendez la fin de l'initialisation.
- Effectuez les tests de rotor de queue et cyclique.
- Connectez la batterie de vol à l'ESC (modèles électriques).
- Vérifiez que tous les récepteurs à distance connectés affichent une DEL orange allumée en continu.
- Confirmez que les entrées de roulis, de tangage, de lacet et collectif de l'émetteur correspondent aux commandes de l'hélicoptère.
- Confirmez que le FC6350HX compense dans la bonne direction.
- Passez en revue toutes les consignes d'utilisation avant de faire voler votre modèle réduit.
- Placez le modèle réduit sur une surface plane pour le décollage.

## Liste de contrôles après le vol

- Débranchez la batterie de vol (modèles électriques)
- Éteignez le FC6350HX
- Éteignez toujours l'émetteur en dernier

## Alignement des pales

**AVERTISSEMENT** : Restez toujours à une distance sécuritaire d'au moins 13 mètres (45 pieds) en vérifiant l'alignement des pales du rotor principal.

**AVERTISSEMENT** : Portez toujours des lunettes de protection en vérifiant l'alignement des pales du rotor principal.

### Pour vérifier le suivi des pales :

1. Placez l'hélicoptère en vol stationnaire à une distance sûre.
2. Assurez-vous que les deux pales doivent se suivre dans le même plan.
3. Si une extrémité de pale semble être plus élevée que l'autre, faites atterrir l'hélicoptère, débranchez la batterie de vol et ajustez les tringleries de pales.

**IMPORTANT** : Nous recommandons de laisser une tringlerie à une longueur fixe et d'ajuster la tringlerie opposée pour régler le suivi des pales. Marquez une tringlerie au marqueur permanent argenté ou à la peinture blanche pour vous souvenir quelle tringlerie ajuster.

4. Répétez les étapes 1 à 3 jusqu'à ce que les deux pales se déplacent dans le même plan.

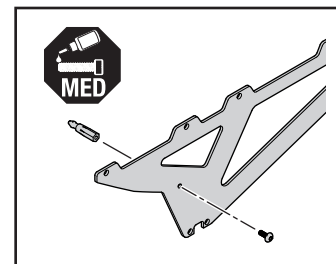
## Inspection et entretien après le vol

**AVERTISSEMENT** : Débranchez et retirez la batterie de vol avant d'effectuer un dépannage ou une maintenance. Au cas contraire, des blessures graves peuvent avoir lieu si le moteur démarre de manière imprévisible ou si la batterie ou les raccords du variateur ESC sont court-circuités.

<b>Articulations à rotules</b>	Assurez-vous que l'articulation à rotule en plastique maintient bien la rotule de commande, sans être cependant trop serrée (affectation) à la boule. Si l'articulation est trop lâche par rapport à la rotule, elle peut se détacher de la rotule en cours de vol et causer un écrasement. Remplacez les articulations à rotule usées avant qu'elles ne lâchent et occasionnent une panne.
<b>Nettoyage</b>	Assurez-vous que la batterie n'est pas branchée avant de procéder au nettoyage. Enlevez la poussière et les débris à l'aide d'une brosse souple ou d'un chiffon sec non pelucheux.
<b>Roulements</b>	Remplacez les roulements lorsqu'ils commencent à gripper (bloquant à certains endroits lors d'une rotation) ou à présenter une certaine résistance.
<b>Câblage</b>	Vérifiez que les câbles ne bloquent pas les pièces mobiles. Remplacez tout câble endommagé et tout connecteur devenu lâche.
<b>Fixations</b>	Vérifiez que les vis et autres fixations ne bougent pas et que les connecteurs sont bien branchés. Ne serrez pas trop les vis métalliques dans les pièces en plastique. Serrez la vis de sorte que les pièces soient parfaitement jointes, puis tournez la vis d'un 1/8ème de tour supplémentaire.
<b>Rotors</b>	Vérifiez que les pales de rotor et les autres pièces mobiles à vitesse élevée ne sont pas endommagées. Les dommages éventuels de ces pièces comprennent les fissures, les bavures, les copeaux ou les rayures. Remplacez les pièces endommagées avant d'effectuer un vol.
<b>Contrôleur de vol</b>	Vérifiez que le contrôleur de vol est solidement fixé au châssis. Remplacez le ruban adhésif double-face au besoin. L'hélicoptère tombera si le contrôleur de vol se sépare du châssis de l'hélicoptère.
<b>Pignonerie</b>	Contrôlez que tous les pignons sont en bon état. Vérifiez l'état des dents et si l'usure des pignons n'est pas excessive. De la poussière blanche autour des pignons est une indication d'usure excessive. Remplacez les pignons endommagés avant d'effectuer un vol.

### Nettoyage des attaches pour réutilisation lorsque vous utilisez du frein-filet

Lorsque vous retirez une attache métallique qui était fileté dans le métal, vous devez la nettoyer avant de pouvoir la réutiliser. Utilisez une solution nettoyante pour veiller à bien éliminer tous les débris de l'ancien frein-filet. Il peut être utile d'utiliser des produits nettoyants en aérosol pour nettoyer l'orifice fileté difficile d'accès. Laissez les attaches sécher entièrement avant d'appliquer du frein-filet neuf pour le remontage.



### Comment démonter les roulements des poignées de pales.

Les roulements des poignées de pales ont des tolérances serrées et doivent être démontés à la chaleur.

1. Dans le cas où vous auriez à entretenir ou remplacer les roulements de vos poignées de pales, commencez par démonter la tête du rotor.

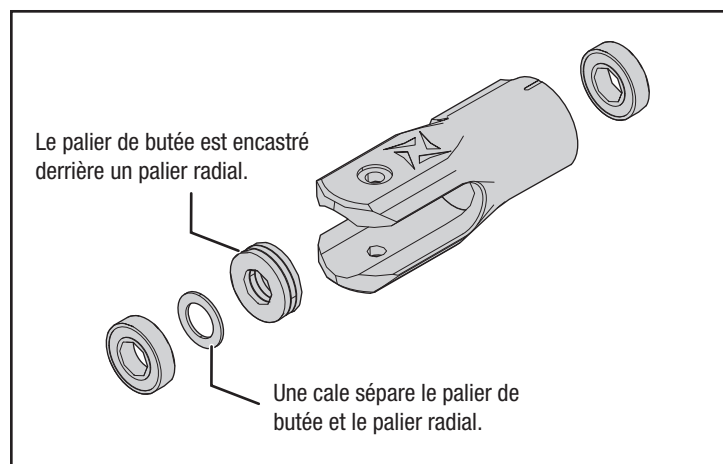
**AVERTISSEMENT** : Utilisez des gants de protection et une surface résistante à la chaleur pour manipuler les pièces pendant le démontage des roulements. La non-utilisation d'équipements de protection individuelle peut entraîner des blessures.

2. Utilisez un pistolet thermique (HAN100) pour chauffer les poignées de pales de façon homogène.
3. À l'aide de gants de protection thermique, saisissez la poignée de pale et tapotez-la sur votre surface résistante à la chaleur avec le côté poignée vers le bas. Si les poignées sont suffisamment chaudes, les roulements devraient s'extraire après quelques tapotements.
4. Si les roulements ne s'extraient pas facilement, appliquez plus de chaleur et réessayez.

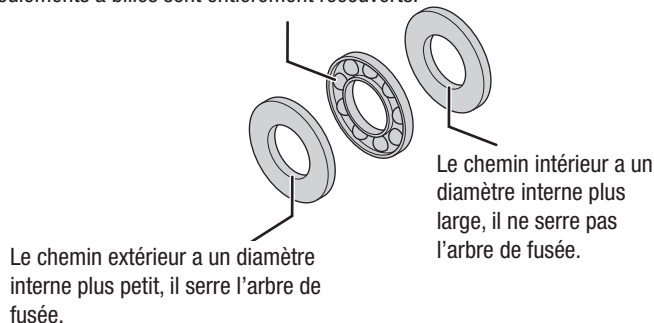
### Comment graisser les paliers de butée

Les paliers de butée doivent être graissés tous les 100 vols afin d'en assurer la bonne lubrification.

Démontez les roulements de poignées de pales et appliquez une généreuse quantité de graisse de qualité sur les chemins de billes, puis remontez. Veillez à remonter les paliers de butée dans le bon ordre : le diamètre interne du chemin extérieur est plus petit que celui du chemin intérieur.



Appliquez une graisse de haute qualité sur les deux côtés du chemin de roulement et assurez-vous que tous les roulements à billes sont entièrement recouverts.



## Guide de dépannage

Problème	Cause possible	Solution
L'hélicoptère manque de puissance	La batterie de vol a une tension faible	Rechargez la batterie de vol à plein
	La batterie de vol est trop vieille ou endommagée	Remplacez la batterie de vol
	Les cellules de la batterie de vol ne sont pas équilibrées	Rechargez la batterie de vol à plein, en permettant au chargeur de procéder à un équilibrage des cellules
L'hélicoptère ne veut pas décoller	Les paramètres de l'émetteur ne sont pas corrects	Vérifiez les paramètres des courbes des gaz et d'incidence (pitch) et la direction de la commande d'incidence
	La batterie de vol a une tension faible	Rechargez la batterie de vol à plein
	Les pales du rotor principal sont montées dans le sens inverse	Mettez les pales du rotor principal en place avec de façon à ce que leur partie la plus épaisse soit en bord d'attaque
Il est impossible de conserver le contrôle de la queue l'hélicoptère	La commande de direction et/ou la direction du capteur est (sont) inversée(s)	Assurez-vous que la commande de direction et le capteur de direction fonctionnent dans la bonne direction
	Le servo de queue est endommagé	Examinez le servo de direction pour voir s'il est endommagé et le remplacer si nécessaire
	Course de bras de commande insuffisante	Examinez le bras de commande de la direction pour voir s'il a une course suffisante et réglez cette dernière si nécessaire
	Il se pourrait que la courroie de queue soit trop lâche	Assurez-vous que la tension de la courroie de queue est réglée correctement
L'hélicoptère devient instable en vol	Le gain de cyclique est trop important	Diminuer le gain sur le contrôleur de vol
	La vitesse (du rotor) de tête est trop faible	Augmentez la vitesse (du rotor) de tête de l'hélicoptère en jouant sur les paramètres de votre émetteur et/ou utiliser un pack de batterie fraîchement chargé

## Garantie et réparations

### Durée de la garantie

Garantie exclusive - Horizon Hobby, LLC (Horizon) garantit que le Produit acheté (le « Produit ») sera exempt de défauts matériels et de fabrication à sa date d'achat par l'Acheteur. La durée de garantie correspond aux dispositions légales du pays dans lequel le produit a été acquis. La durée de garantie est de 6 mois et la durée d'obligation de garantie de 18 mois à l'expiration de la période de garantie.

### Limitations de la garantie

- (a) La garantie est donnée à l'acheteur initial (« Acheteur ») et n'est pas transférable. Le recours de l'acheteur consiste en la réparation ou en l'échange dans le cadre de cette garantie. La garantie s'applique uniquement aux produits achetés chez un revendeur Horizon agréé. Les ventes faites à des tiers ne sont pas couvertes par cette garantie. Les revendications en garantie seront acceptées sur fourniture d'une preuve d'achat valide uniquement. Horizon se réserve le droit de modifier les dispositions de la présente garantie sans avis préalable et révoque alors les dispositions de garantie existantes.
- (b) Horizon n'endosse aucune garantie quant à la vendabilité du produit ou aux capacités et à la forme physique de l'utilisateur pour une utilisation donnée du produit. Il est de la seule responsabilité de l'acheteur de vérifier si le produit correspond à ses capacités et à l'utilisation prévue.
- (c) Recours de l'acheteur – Il est de la seule discrétion d'Horizon de déterminer si un produit présentant un cas de garantie sera réparé ou échangé. Ce sont là les recours exclusifs de l'acheteur lorsqu'un défaut est constaté.

Horizon se réserve la possibilité de vérifier tous les éléments utilisés et susceptibles d'être intégrés dans le cas de garantie. La décision de réparer ou de remplacer le produit est du seul ressort d'Horizon. La garantie exclut les défauts esthétiques ou les défauts provoqués par des cas de force majeure, une manipulation incorrecte du produit, une utilisation incorrecte ou commerciale de ce dernier ou encore des modifications de quelque nature qu'elles soient.

La garantie ne couvre pas les dégâts résultant d'un montage ou d'une manipulation erronés, d'accidents ou encore du fonctionnement ainsi que des tentatives d'entretien ou de réparation non effectuées par Horizon. Les retours effectués par le fait de l'acheteur directement à Horizon ou à l'une de ses représentations nationales requièrent une confirmation écrite.

### Limitation des dommages

Horizon ne saurait être tenu pour responsable de dommages conséquents directs ou indirects, de pertes de revenus ou de pertes commerciales, liés de quelque manière que ce soit au produit et ce, indépendamment du fait qu'un recours puisse être formulé en relation avec un contrat, la garantie ou l'obligation de garantie. Par ailleurs, Horizon n'acceptera pas de recours issus d'un cas de garantie lorsque ces recours dépassent la valeur unitaire du produit. Horizon n'exerce aucune influence sur le montage, l'utilisation ou la maintenance du produit ou sur d'éventuelles combinaisons de produits choisies par l'acheteur. Horizon ne prend en compte aucune garantie et n'accepte aucun recours pour les blessures ou les dommages pouvant en résulter. Horizon Hobby ne saurait être tenu responsable d'une utilisation ne respectant pas les lois, les règles ou réglementations en vigueur. En utilisant et en montant le produit, l'acheteur accepte sans restriction ni réserve toutes les dispositions relatives à la garantie figurant dans le présent document. Si vous n'êtes pas prêt, en tant qu'acheteur, à accepter ces dispositions en relation avec l'utilisation du produit, nous vous demandons de restituer au vendeur le produit complet, non utilisé et dans son emballage d'origine.

### Indications relatives à la sécurité

Ceci est un produit de loisirs perfectionné et non un jouet. Il doit être utilisé avec précaution et bon sens et nécessite quelques aptitudes mécaniques ainsi que mentales. L'incapacité à utiliser le produit de manière sûre et raisonnable peut provoquer des blessures et des dégâts matériels conséquents. Ce produit n'est pas destiné à être utilisé par des enfants sans la surveillance par un tuteur. La notice d'utilisation contient des indications relatives à la sécurité ainsi que des indications concernant la maintenance et le fonctionnement du produit. Il est absolument indispensable de lire et de comprendre ces indications avant la première mise en service. C'est uniquement ainsi qu'il sera possible d'éviter une manipulation erronée et des accidents entraînant des blessures et des dégâts. Horizon Hobby ne saurait être tenu responsable d'une utilisation ne respectant pas les lois, les règles ou réglementations en vigueur.

### Questions, assistance et réparations

Votre revendeur spécialisé local et le point de vente ne peuvent effectuer une estimation d'éligibilité à l'application de la garantie sans avoir consulté Horizon. Cela vaut également pour les réparations sous garantie. Vous voudrez bien, dans un tel cas, contacter le revendeur qui conviendra avec Horizon d'une décision appropriée, destinée à vous aider le plus rapidement possible.

## Maintenance et réparation

Si votre produit doit faire l'objet d'une maintenance ou d'une réparation, adressez-vous soit à votre revendeur spécialisé, soit directement à Horizon. Emballez le produit soigneusement. Veuillez noter que le carton d'emballage d'origine ne suffit pas, en règle générale, à protéger le produit des dégâts pouvant survenir pendant le transport. Faites appel à un service de messagerie proposant une fonction de suivi et une assurance, puisque Horizon ne prend aucune responsabilité pour l'expédition du produit jusqu'à sa réception acceptée. Veuillez joindre une preuve d'achat, une description détaillée des défauts ainsi qu'une liste de tous les éléments distincts envoyés. Nous avons de plus besoin d'une adresse complète, d'un numéro de téléphone (pour demander des renseignements) et d'une adresse de courriel.

## Garantie et réparations

Les demandes en garantie seront uniquement traitées en présence d'une preuve d'achat originale émanant d'un revendeur spécialisé agréé, sur laquelle figurent le nom de l'acheteur ainsi que la date d'achat. Si le cas de garantie est confirmé, le produit sera réparé. Cette décision relève uniquement d'Horizon Hobby.

## Réparations payantes

En cas de réparation payante, nous établissons un devis que nous transmettons à votre revendeur. La réparation sera seulement effectuée après que nous ayons reçu la confirmation du revendeur. Le prix de la réparation devra être acquitté au revendeur. Pour les réparations payantes, nous facturons au minimum 30 minutes de travail en atelier ainsi que les frais de réexpédition. En l'absence d'un accord pour la réparation dans un délai de 90 jours, nous nous réservons la possibilité de détruire le produit ou de l'utiliser autrement.

**ATTENTION: Nous n'effectuons de réparations payantes que pour les composants électroniques et les moteurs. Les réparations touchant à la mécanique, en particulier celles des hélicoptères et des voitures radiocommandées, sont extrêmement coûteuses et doivent par conséquent être effectuées par l'acheteur lui-même.**

10/15

## Coordonnées de Garantie et réparations

Pays d'achat	Horizon Hobby	Numéro de téléphone/E-mail	Adresse
Union européenne	Horizon Technischer Service	service@horizonhobby.de	Hanskampring 9 D 22885 Barsbüttel, Germany
	Sales: Horizon Hobby GmbH	+49 (0) 4121 2655 100	

## Information IC

### CAN ICES-3 (B)/NMB-3(B)

Ce dispositif contient un/des émetteur(s)/récepteur(s) non soumis à licence conforme(s) aux CNR d'Innovation, Sciences et Développement économique Canada. Son utilisation est soumise aux deux conditions suivantes :

(1) Cet appareil ne doit pas causer d'interférences, et (2) Cet appareil doit accepter toutes les interférences, y compris celles pouvant entraîner un dysfonctionnement.

## Informations de conformité pour l'Union européenne



### Déclaration de conformité de l'Union européenne:

**Blade 700 (BLH13075)** : Par la présente, Horizon Hobby, LLC déclare que cet appareil est conforme aux directives suivantes :

Directive relative aux équipements radioélectriques 2014/53/UE ; Directive RoHS 2 2011/65/U ; Directive RoHS 3 - Modifiant 2011/65/UE Annexe II 2015/863.

Le texte complet de la déclaration de conformité UE est disponible à l'adresse Internet suivante : <https://www.horizonhobby.com/content/support-render-compliance>.

**REMARQUE** : Ce produit contient des batteries couvertes par la directive européenne 2006/66 / EC, qui ne peuvent pas être jetées avec les déchets ménagers. Veuillez respecter les réglementations locales.

### Fabricant officiel de l'UE :

Horizon Hobby, LLC  
2904 Research Road  
Champaign, IL 61822 USA

### Importateur officiel de l'UE :

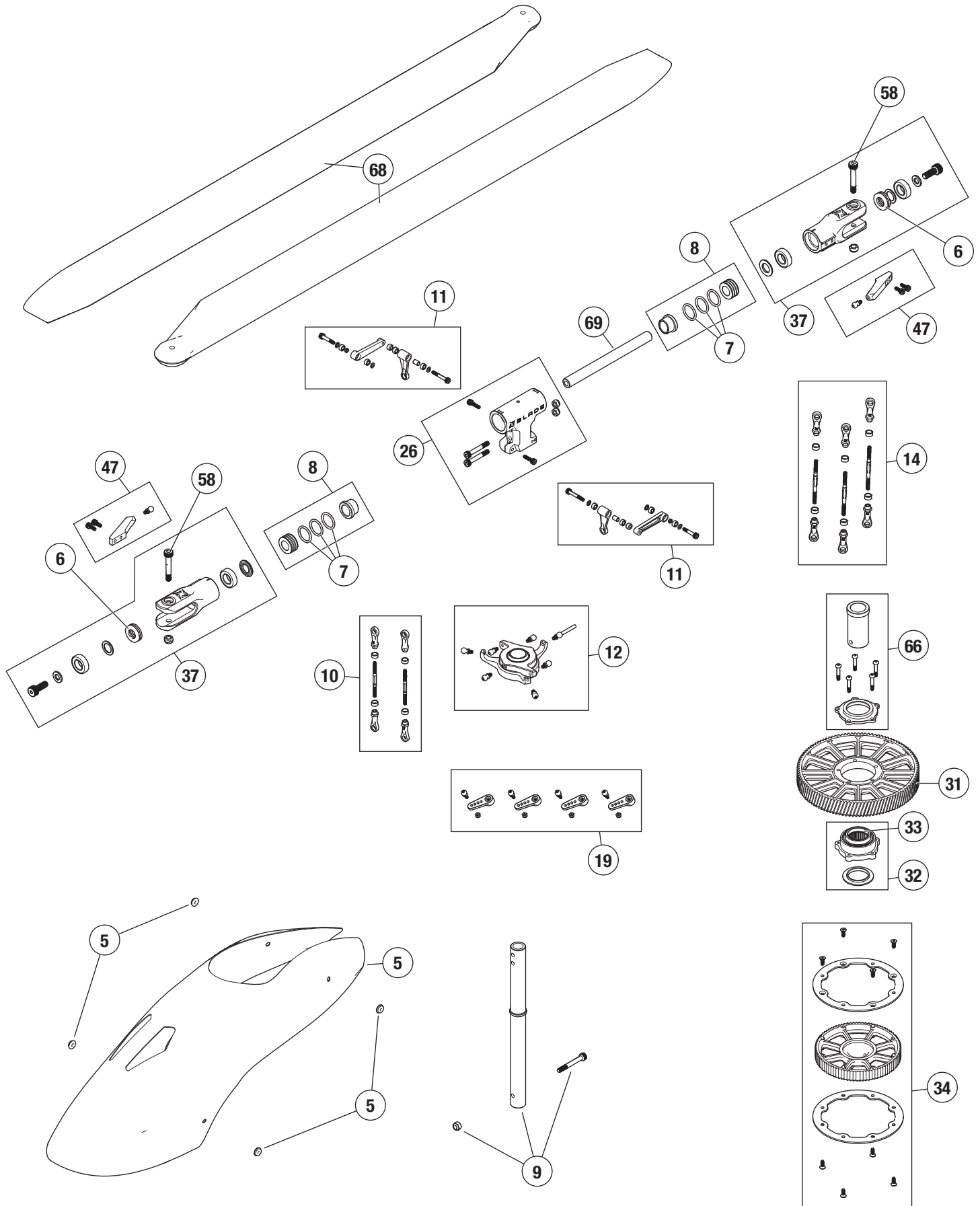
Horizon Hobby, GmbH  
Hanskampring 9  
22885 Barsbüttel Germany

### Directive DEEE :



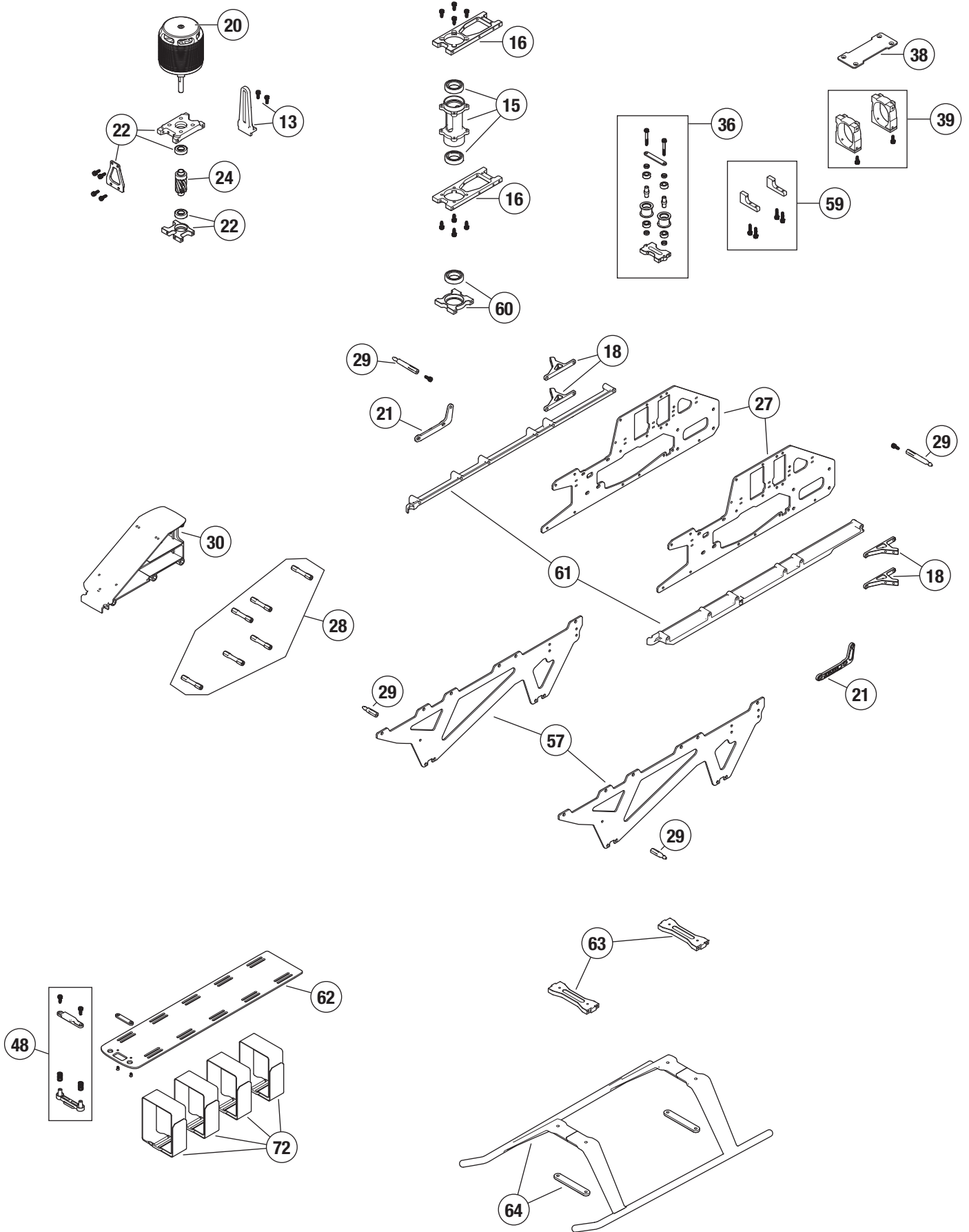
L'étiquette de cet appareil respecte la directive européenne 2012/19/UE en matière de déchets des équipements électriques et électroniques (DEEE). Cette étiquette indique que ce produit ne doit pas être jeté avec les déchets ménagers, mais déposé dans une installation appropriée afin de permettre sa récupération et son recyclage.

Exploded View / Explosionszeichnung / Vue éclatée / Vista esplosa

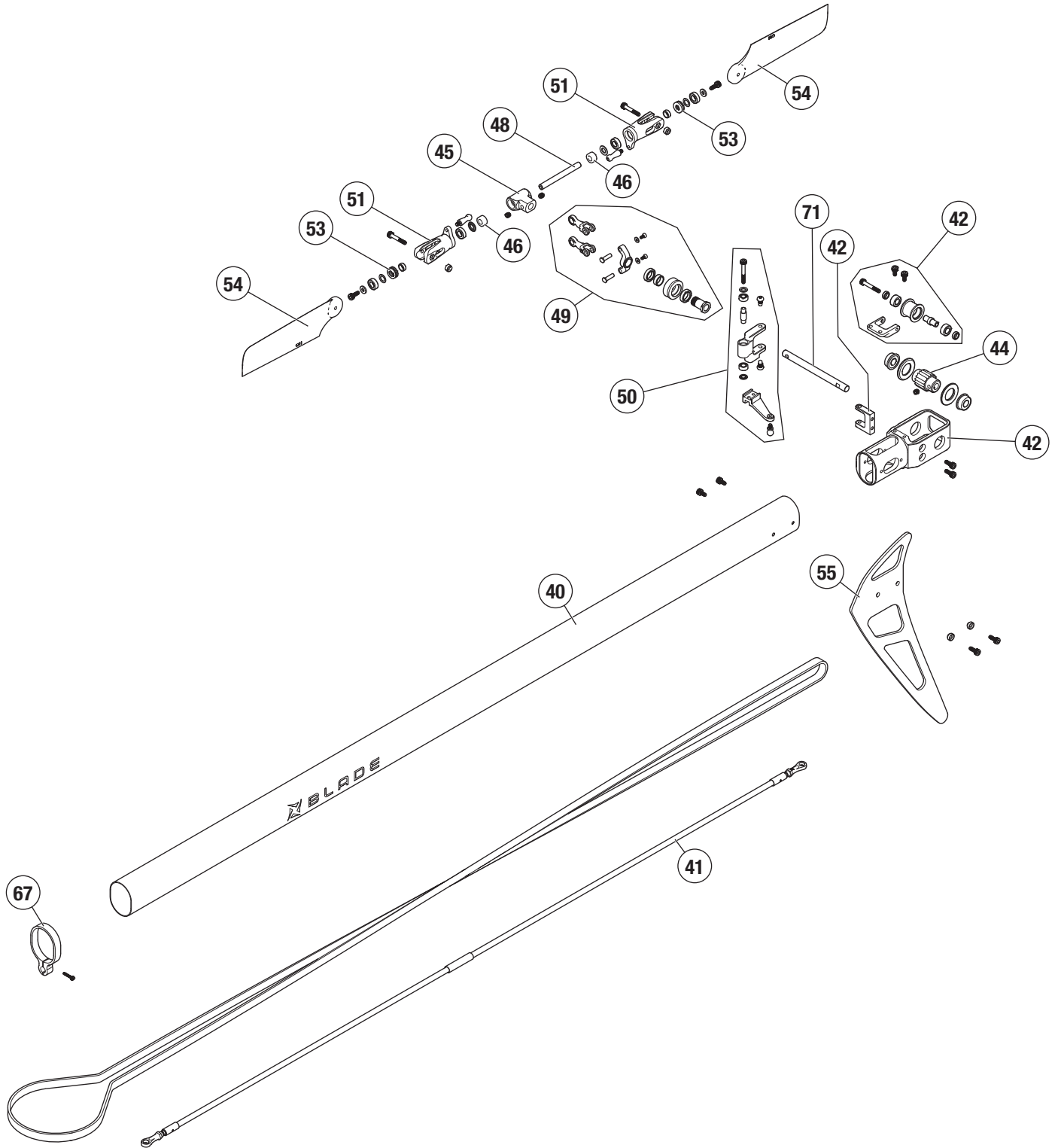




Exploded View / Explosionszeichnung / Vue éclatée / Vista esplosa







# Parts List / Ersatzteile / Pièces de rechange / Pezzi di ricambio

#	Part #	English	Deutsch	Français	Italiano
1	SPMSH6350	H6350 Ultra Torque High Speed Heli Cyclic HV Servo	H6350 Servo mit Ultra-Drehmoment, Hochgeschwindigkeits-Steuerservo HV	Servo cyclique HV à couple et vitesse élevés pour hélicoptère H6350	H6350 Servo HV ciclico heli ultra coppia alta velocità
2	SPMSH6360	H6360 Mid Torque Ultra Speed Heli Tail HV Servo	H6360 Hochgeschwindigkeits-Heli-Heckservo HV mit mittlerem Drehmoment	Servo d'empennage HV à vitesse élevée et couple moyen pour hélicoptère H6360	H6360 Servo HV coda heli media coppia media ultraveloce
3	SPMXAE-1200HV	Avian 200A HV Smart Brushless ESC 6S-14S	Avian 200A HV bürstenloser Smart-Geschwindigkeitsregler 6S-14S	Variateur ESC sans balais Avian 200A HV 6S-14S	ECS Avian 200A HV Smart Brushless 6S-14S
4	SPM9745	DSMX Remote Receiver	DSMX Funkempfänger	Récepteur à distance DSMX	Ricevitore remoto DSMX
5	BLH-1662	Painted Canopy: Fusion 700	Lackierte Kanzel: Fusion 700	Verrière peinte : Fusion 700	Capottina verniciata: Fusion 700
6	BLH-1663	Thrust bearing Set, Main: Fusion 700	Axiallagersatz, Haupt: Fusion 700	Ensemble de paliers de butée, Principal : Fusion 700	Set cuscinetti reggispinta, principale: Fusion 700
7	BLH-1701	Damper "o" ring set: Fusion 700	Satz O-Ringe für Dämpfer: Fusion 700	Ensemble de joints toriques d'amortisseur : Fusion 700	Set O ring smorzatore: Fusion 700
8	BLH-1708	Damper set: Fusion 700	Dämpfersatz: Fusion 700	Ensemble d'amortisseurs : Fusion 700	Set smorzatori: Fusion 700
9	BLH-1724	Main Shaft: Fusion 700	Hauptwelle: Fusion 700	Arbre principal : Fusion 700	Albero principale: Fusion 700
10	BLH-1710	Rotor head linkage set: Fusion 700	Rotorkopf-Gestängesatz: Fusion 700	Ensemble de tringlerie de la tête du rotor : Fusion 700	Set leveraggi testa rotore: Fusion 700
11	BLH-1725	Follower arm: Fusion 700	Folgerarm: Fusion 700	Bras suiveur : Fusion 700	Braccio elevatore: Fusion 700
12	BLH-1665	Swashplate: Fusion 700	Taumelscheibe: Fusion 700	Plateau oscillant : Fusion 700	Piatto oscillante: Fusion 700
13	BLH-1702	Anti-rotation bracket: Fusion 700	Anti-Rotationshalterung: Fusion 700	Support antirotation : Fusion 700	Staffa antirrotazione: Fusion 700
14	BLH-1707	Swashplate linkage set: Fusion 700	Gestängesatz Taumelscheibe: Fusion 700	Ensemble de tringlerie de plateau cyclique : Fusion 700	Set leveraggi piatto ciclico: Fusion 700
15	BLH-1721	Main Bearing Block: Fusion 700	Hauptlagerbock: Fusion 700	Support de bloc de palier principal : Fusion 700	Blocco cuscinetto principale: Fusion 700
16	BLH-1679	Bearing Block Support: Fusion 700	Lagerblockhalterung: Fusion 700	Support de bloc de palier : Fusion 700	Supporto blocco cuscinetto: Fusion 700
17	BLH-1704	Ball Bearing 15 X 24 X 5	Kugellager 15 X 24 X 5	Roulement à billes 15 x 24 x 5	Cuscinetto a sfera 15 x 24 x 5
18	BLH-1695	Cyclic Servo Mount: Fusion 700	Steuerservohalterung: Fusion 700	Support de servo cyclique : Fusion 700	Supporto servo ciclico: Fusion 700
19	BLH-1728	Aluminum servo horn set: Fusion 700	Aluminium-Servohorn-Satz: Fusion 700	Ensemble de renvois de commande de servo : Fusion 700	Set squadretta servo alluminio: Fusion 700
20	SPMX-1079	4735 540kv Brushless motor	4735 540kv bürstenloser Motor	Moteur sans balai 4735 540 Kv	Motore Brushless 4735 540 Kv
21	BLH-1672	Motor mount frame stiffener: Fusion 700	Rahmenversteifung Motorhalterung: Fusion 700	Raidisseur de cadre pour le support du moteur : Fusion 700	Rinforzo telaio supporto motore: Fusion 700
22	BLH-1715	Motor mount set: Fusion 700	Motorhalterungssatz: Fusion 700	Ensemble support du moteur : Fusion 700	Set supporto motore: Fusion 700
23	BLH-1692	Ball Bearing m8 X 16 X 4	Kugellager m8 X 16 X 4	Roulement à billes m8 X 16 X 4	Cuscinetto a sfera m8 x 16 x 4
24	BLH-1667	Pinion Gear 11 Tooth: Fusion 700	Ritzel 11 Zähne: Fusion 700	Engrenage à pignons 11 dents : Fusion 700	Pignone 11 denti: Fusion 700
25	BLH-1671	Pinion gear 12 tooth: Fusion 700	Ritzel 12 Zähne: Fusion 700	Engrenage à pignons 12 dents : Fusion 700	Pignone 12 denti: Fusion 700
26	BLH-1661	Main Rotor Hub: Fusion 700	Hauptrotornabe: Fusion 700	Moyeu du rotor principal : Fusion 700	Mozzo rotore principale: Fusion 700
27	BLH-1718	Carbon fiber upper frame: Fusion 700	Oberer Carbonfaser-Rahmen: Fusion 700	Châssis principal en fibre de carbone : Fusion 700	Telaio superiore fibra di carbonio: Fusion 700
28	BLH-1706	Aluminum frame spacer: Fusion 700	Abstandshalter Aluminiumrahmen: Fusion 700	Entretoise de cadre en aluminium : Fusion 700	Distanziale telaio alluminio: Fusion 700
29	BLH-1711	Canopy mount set: Fusion 700	Kanzel-Montagesatz: Fusion 700	Ensemble de support de verrière : Fusion 700	Set supporti capottina: Fusion 700
30	BLH-1684	ESC Tray: Fusion 700	Trägerplatte Geschwindigkeitsregler: Fusion 700	Plateau de variateur ESC : Fusion 700	Vassoio ESC: Fusion 700
31	BLH-1703	Machined Main Gear 112t: Fusion 700	Gefrästes Hauptgetriebe 112t: Fusion 700	Engrenage principal usiné 112 dents : Fusion 700	Ingranaggio principale lavorato 112T: Fusion 700
32	BLH-1666	Auto rotation hub assembly: Fusion 700	Automatisch drehende Nabenbaugruppe: Fusion 700	Assemblage du moyeu à rotation automatique : Fusion 700	Gruppo mozzo autorotazione: Fusion 700
33	BLH-1685	Sprague clutch: Fusion 700	Sprague-Kupplung: Fusion 700	Embrayage Sprague : Fusion 700	Frizione Sprague: Fusion 700

#	Part #	English	Deutsch	Français	Italiano
34	BLH-1691	Tail Rotor Pulley 88t: Fusion 700	Heckrotor-Riemenscheibe 88t: Fusion 700	Poulie de rotor d'empennage 88 dents : Fusion 700	Puleggia rotore di coda 88T: Fusion 700
35	BLH-1722	Tail rotor drive belt: Fusion 700	Heckrotor-Antriebsriemen: Fusion 700	Courroie d'entraînement de rotor d'empennage : Fusion 700	Cinghia di trasmissione coda: Fusion 700
36	BLH-1689	Tail drive belt alignment guide set: Fusion 700	Ausrichthilfe für Heckantrieb: Fusion 700	Ensemble de guides d'alignement de la courroie d'entraînement d'empennage : Fusion 700	Set guide allineamento cinghia di trasmissione coda: Fusion 700
37	BLH-1682	Main Rotor Blade Grip: Fusion 700	Blatthalter Hauptrotor:satz: Fusion 700	Poignée de la pale principale du rotor : Fusion 700	Portapale rotore principale: Fusion 700
38	BLH-1690	Carbon fiber FC mounting tray: Fusion 700	FC Carbon-Halterung: Fusion 700	Plateau de montage FC en fibre de carbone : Fusion 700	Vassoio montaggio FC fibra carbonio: Fusion 700
39	BLH-1696	Tail boom clamp: Fusion 700	Heckauslegerklemme: Fusion 700	Pince de poutre de queue : Fusion 700	Morsetto trave di coda: Fusion 700
40	BLH-1688	Aluminum tail boom: Fusion 700	Aluminium-Heckausleger: Fusion 700	Poutre de queue en aluminium : Fusion 700	Trave di coda in alluminio: Fusion 700
41	BLH-1712	Tail rotor pushrod: Fusion 700	Heckrotorgestänge: Fusion 700	Barre de liaison du rotor d'empennage : Fusion 700	Tiranteria rotore di coda: Fusion 700
42	BLH-1669	Aluminum tail case: Fusion 700	Aluminium-Heckgehäuse: Fusion 700	Boîtier de queue en aluminium : Fusion 700	Cassa di coda in alluminio: Fusion 700
43	BLH-1668	Ball bearing, flanged M6 X 13 X 5	Kugellager, Flansch M6 X 13 X 5	Roulement à billes, bridé M6 X 13 X 5	Cuscinetto a sfere, flangiato M6 X 13 X 5
44	BLH-1673	Tail drive pulley 18t: Fusion 700	Heckantriebsscheibe 18t: Fusion 700	Poulie d'entraînement d'empennage 18 dents : Fusion 700	Puleggia motrice coda 18T: Fusion 700
45	BLH-1693	Tail rotor hub: Fusion 700	Heckrotornabe: Fusion 700	Moyeu du rotor d'empennage : Fusion 700	Mozzo rotore di coda: Fusion 700
46	BLH-1714	Tail Rotor Damper set: Fusion 700	Heckrotor-Dämpfersatz: Fusion 700	Jeu d'amortisseurs du rotor d'empennage : Fusion 700	Set smorzatore rotore di coda: Fusion 700
47	BLH-1675	Pitch arm: Fusion 700	Pitch-Arm: Fusion 700	Bras d'inclinaison : Fusion 700	Braccio passo: Fusion 700
48	BLH-1664	Tail spindle: Fusion 700	Heckspindel: Fusion 700	Axe de queue : Fusion 700	Mandrino di coda: Fusion 700
49	BLH-1720	Pitch slider assembly: Fusion 700	Schiebehülse-Baugruppe: Fusion 700	Assemblage du curseur d'inclinaison : Fusion 700	Gruppo cursore passo: Fusion 700
50	BLH-1687	Pitch slider bellcrank: Fusion 700	Schiebehülse-Umlenkhebel: Fusion 700	Levier de renvoi de direction du curseur d'inclinaison : Fusion 700	Leva a squadra cursore passo: Fusion 700
51	BLH-1719	Tail rotor grip set: Fusion 700	Heckrotor-Blättersatz: Fusion 700	Ensemble de pales du rotor d'empennage : Fusion 700	Set portapale coda: Fusion 700
52	BLH-1676	Ball bearing m5 X 10 X 3	Kugellager m5 X 10 X 3	Roulement à billes m5 X 10 X 3	Cuscinetto a sfera m5 x 10 x 3
53	BLH-1717	Thrust bearing set m5 X 10	Axiallagersatz m5 X 10	Ensemble de paliers de butée m5 X 10	Set cuscinetti reggispinta m5 x 10
54	BLH-1694	Carbon fiber tail rotor blade set 105mm	Carbon-Heckrotorblatt-Satz 105mm	Ensemble de pales de rotor d'empennage en fibre de carbone 105 mm	Set pale rotore di coda in fibra di carbonio 105 mm
55	BLH-1726	Carbon fiber tail fin: Fusion 700	Carbonfaser-Seitenleitwerk: Fusion 700	Aileron d'empennage en fibre de carbone : Fusion 700	Pinna di coda in fibra di carbonio: Fusion 700
56	BLH-1709	Carbon fiber tail fin un-painted: Fusion 700 (option)	Kohlefaser-Seitenleitwerk unlackiert: Fusion 700 (Option)	Aileron d'empennage en fibre de carbone non peint : Fusion 700 (option)	Pinna di coda in fibra di carbonio non verniciata: Fusion 700 (opzione)
57	BLH-1686	Lower Carbon fiber frame: Fusion 700	Unterer Carbon-Rahmen: Fusion 700	Cadre inférieur en fibre de carbone : Fusion 700	Telaio inferiore in fibra di carbonio: Fusion 700
58	BLH-1683	Main Rotor Blade bolts: Fusion 700	Hauptrotorblattschrauben: Fusion 700	Boulons des pales du rotor principal : Fusion 700	Bulloni pale rotore principale: Fusion 700
59	BLH-1699	Aluminum tail servo mount: Fusion 700	Aluminium-Heckservohalterung: Fusion 700	Support de servo d'empennage en aluminium : Fusion 700	Supporto servo coda alluminio: Fusion 700
60	BLH-1727	lower main shaft bearing block: Fusion 700	Unterer Hauptwellen-Lagerbock: Fusion 700	Bloc de palier d'arbre principal inférieur : Fusion 700	Blocco cuscinetto albero principale inferiore: Fusion 700
61	BLH-1698	Battery tray rails: Fusion 700	Schienen für Akkufach: Fusion 700	Rails du support de batterie : Fusion 700	Binari vassoio batteria: Fusion 700
62	BLH-1705	Carbon fiber battery tray: Fusion 700	Carbon-Akkufach: Fusion 700	Support de batterie en fibre de carbone : Fusion 700	Vassoio batteria in fibra di carbonio: Fusion 700
63	BLH-1697	Landing gear mounts: Fusion 700	Fahrwerkhalterungen: Fusion 700	Supports du train d'atterrissage : Fusion 700	Supporti carrello di atterraggio: Fusion 700
64	BLH-1670	Landing gear white: Fusion 700	Fahrwerk weiß: Fusion 700	Train d'atterrissage blanc : Fusion 700	Carrello di atterraggio bianco: Fusion 700

#	Part #	English	Deutsch	Français	Italiano
65	BLH-1674	Foam Blade Holder	Schaumstoff-Blatthalter	Porte-pales en mousse	Supporto pale in schiuma
66	BLH-1681	Auto rotation clutch sleeve: Fusion 700	Automatisch drehende Kupp-lungsmuffe: Fusion 700	Manchon d'embrayage à rotation automatique : Fusion 700	Manicotto frizione autorotazione: Fusion 700
67	BLH-1723	Pushrod support: Fusion 700	Schubstangenhalterung: Fusi-on 700	Support de la barre de liaison : Fusion 700	Supporto asta di spinta: Fusion 700
68	BLH-1677	Carbon Fiber Main Rotor Blades 700mm	Carbonfaser-Hauptrotorblätter 700mm	Pales de rotor principal en fibre de carbone 700 mm	Pale rotore principale in fibra di carbonio 700 mm
69	BLH-1716	Feathering Shaft: Fusion 700	Federwelle: Fusion 700	Arbre à empennage : Fusion 700	Albero incidenza: Fusion 700
70	BLH-1678	Radial Ball Bearing M10x19x5	Radial-Kugellager M10x19x5	Roulement à billes radial M10x19x5	Cuscinetto a sfere radiale M10x19x5
71	BLH-1749	Tail Shaft	Heckwelle	Arbre d'empennage	Albero coda
72	BLH-1733	Battery Straps	Akku-Klemmen	Sangles de batterie	Fascette batterie

## Recommended Components / Empfohlene Komponenten / Composants recommandés / Componenti raccomandati

Part #	English	Deutsch	Français	Italiano
BLH-1700	Painted canopy (option)	Lackierte Kanzel (Option)	Verrière peinte (option)	Capottina verniciata (opzione)
BLH-1680	Tail Drive Pulley 17t (option)	Heckantriebsriemenscheibe 17t (Option)	Poulie d'entraînement d'empen-nage 17 dents (option)	Puleggia motrice coda 17T (op-zione)
BLH-1863	Tail Drive Pulley 14t (option)	Heckantriebsriemenscheibe 14t (Option)	Poulie d'entraînement d'empen-nage 14 dents (option)	Puleggia motrice coda 14T (op-zione)
BLH-2013	Carbon Fiber Tail Rotor Blade Set 115mm (option)	Carbon Kohlefaser-Heckrotorblatt-satz 115mm (Option)	Ensemble de pales de rotor de queue en fibre de carbone 115 mm (option)	Set pale rotore di coda in fibra di carbonio 115 mm (opzione)
BLH-1713	Landing Gear Black (option)	Fahrwerk Schwarz (Option)	Train d'atterrissage noir (option)	Carrello di atterraggio nero (op-zione)
SPMX-1085	Brushless Motor 4730-350kv 10p(option)	Bürstenloser Motor 4730-350kv 10p (Option)	Moteur sans balais 4730-350 kv 10p (option)	Motore Brushless 4730-350 Kv 10P (opzione)

## Optional Parts / Optionale Bauteile / Pièces optionnelles / Pezzi opzionali

Part #	English	Deutsch	Français	Italiano
SPM9745	DSMX Remote Receiver	DSMX Funkempfänger	Récepteur à distance DSMX	Ricevitore remoto DSMX
SPMFC6350HX	FC6350HX Helicopter FBL System	FC6350HX Hubschrauber mit FBL-System	Système FBL pour hélicoptère FC6350HX	Sistema per elicottero FBL FC6350HX
SPMR8200	NX8 8 Ch DSMX Transmitter Only	Nur NX8 8-Kanal-DSMX-Sender	Émetteur uniquement DSMX 8 canaux NX8	NX8 8 canali DSMX solo trasmit-tente
SPMSH6350	H6350 U-T / H-S Heli Cyclic Servo	H6350 U-T/H-S Heli-Steuerservo	Servo cyclique H6350 U-T / H-S Heli	Servo ciclico H6350 U-T / H-S elicottero
SPMSH6360	H6360 M-T / U-S Heli servo	H6360 M-T/U-S Hubschrauber-Servo	Servo d'empennage H6360 M-T / U-S Heli	Servo elicottero H6360 M-T / U-S
SPMX-1091	5000mAh 6S 22.2V X2 100C Smart LiPo Battery: Dual IC5;	5000mAh 6S 22.2V X2 100C Smart LiPo-Akku: Doppel-IC5;	Batterie Li-Po Smart 5000 mAh 6S 22,2 V X2 100C : Double IC5 ;	Batteria LiPo Smart 5000 mAh 6S 22,2V X2 100C: Doppio IC5;
SPMXAE1120HV	Avian 120 Amp Brushless Smart ESC 6S - 12S	Avian Bürstenloser 120-A-Smart-Geschwindigkeitsregler 6S - 12S	Variateur ESC Smart sans balais 120 A Avian 6S - 12S	Avian 120 A Brushless Smart ESC 6S-12S
SPMXAE1200HV	Avian 200A HV Smart Brushless ESC 6S-14S	Avian 200A HV bürstenloser Smart-Geschwindigkeitsregler 6S-14S	Variateur ESC sans balais Avian 200A HV 6S-14S	Avian 200A HV Smart Brushless ESC 6S-14S
SPMXC2010	Smart S2200 G2 AC Charger, 2x200	Smart S2200 G2 Wechselstrom-Ladegerät, 2x200	Chargeur c.a. Smart S2200 G2, 2 x 200	Caricabatterie Smart S2200 G2 AC2x200



©2024 Horizon Hobby, LLC.

Blade, the Blade logo, Avian, IC5, EC5, DSM, DSM2, DSMX and the Horizon Hobby logo are trademarks or registered trademarks of Horizon Hobby, LLC.

The Spektrum trademark is used with permission of Bachmann Industries, Inc.

Updated 7/24

643429.1

BLH13075, BLH13075C, BLH13075HPC